

$$f) \operatorname{rot}(\vec{E} \cdot \psi(z)) = [\nabla(\frac{1}{r} \psi(z))] + [\nabla(\frac{1}{r} \psi'(z))] =$$

$$= [\nabla \psi(z)] + [\psi(z) \operatorname{rot} \vec{r}] +$$

$$+ [\frac{1}{r} \psi'(z) \cdot \vec{r}] = 0.$$

$$g) \operatorname{grad}(\vec{E} \cdot \vec{r}) = \nabla(\vec{E} \cdot \vec{r}) + \nabla(\vec{r} \cdot \vec{E}) = [\vec{r} \operatorname{rot} \vec{E}] +$$

$$+ (\vec{r} \cdot \nabla) \vec{E} + [\vec{E} \operatorname{rot} \vec{r}] + (\vec{E} \cdot \nabla) \vec{r} = (x \frac{\partial}{\partial x} + y \frac{\partial}{\partial y} + z \frac{\partial}{\partial z}) \cdot$$

$$(\vec{E}_x \vec{i} + \vec{E}_y \vec{j} + \vec{E}_z \vec{k}) + (\vec{E}_x \frac{\partial}{\partial x} + \vec{E}_y \frac{\partial}{\partial y} + \vec{E}_z \frac{\partial}{\partial z}) \cdot$$

$$(x \vec{i} + y \vec{j} + z \vec{k}) = \vec{E}.$$

$$g) (\vec{E} \cdot \nabla) \vec{r} = \vec{E}$$

$$e) \operatorname{div}(\vec{H} \times \vec{E}) = (\nabla[\vec{H} \cdot \vec{E}]) + (\nabla[\vec{H} \cdot \vec{r}]) =$$

$$= \vec{r} \operatorname{rot} \vec{H} - \vec{H} \operatorname{rot} \vec{r} = 0.$$

$$m) \operatorname{rot}(\vec{H} \times \vec{E}) = [\nabla[\vec{H} \cdot \vec{E}]] + [\nabla[\vec{H} \cdot \vec{r}]] =$$

$$= \vec{H}(\nabla \cdot \vec{E}) - \vec{E}(\nabla \cdot \vec{H}) + \vec{H}(\nabla \cdot \vec{r}) - (\vec{H} \cdot \nabla) \vec{E} = \vec{H} \operatorname{div} \vec{E} -$$

$$(\vec{E} \cdot \nabla) \vec{E} = 3\vec{H} - \vec{H} = 2\vec{H}.$$

$$z) \operatorname{grad}\left(\frac{1}{r} f\left(t - \frac{r}{c}\right)\right) = \frac{1}{r} \operatorname{grad} f\left(t - \frac{r}{c}\right) + f\left(t - \frac{r}{c}\right) \cdot$$

$$\operatorname{grad} \frac{1}{r} = \frac{1}{r} f'\left(t - \frac{r}{c}\right) \cdot \left(-\frac{1}{c}\right) \operatorname{grad} r - f\left(t - \frac{r}{c}\right) \cdot$$

$$\frac{\vec{r}}{r^3} = -\frac{\vec{r}}{r^3} f'\left(t - \frac{r}{c}\right) - \frac{f\left(t - \frac{r}{c}\right)}{r^3}.$$

Косинусовым случаем $h_i = \sqrt{\left(\frac{\partial x}{\partial q_i}\right)^2 +$ (1.3)

$$+ \left(\frac{\partial y}{\partial q_i}\right)^2 + \left(\frac{\partial z}{\partial q_i}\right)^2}$$

КЕК \rightarrow УЕК : $x = r \cos \varphi$, $y = r \sin \varphi$, $z = z$

$$h_r = \sqrt{\left(\frac{\partial x}{\partial r}\right)^2 + \left(\frac{\partial y}{\partial r}\right)^2 + \left(\frac{\partial z}{\partial r}\right)^2} = \sqrt{\cos^2 \varphi + \sin^2 \varphi} = 1.$$

$$h_\varphi = \sqrt{r^2 \sin^2 \varphi + r^2 \cos^2 \varphi} = r, \quad h_z = 1.$$

КЕК \rightarrow СЕК : $x = r \sin \theta \cos \varphi$, $y = r \sin \theta \sin \varphi$,
 $z = r \cos \theta.$

$$h_r = \sqrt{\sin^2 \theta \cos^2 \varphi + \sin^2 \theta \sin^2 \varphi + \cos^2 \theta} = 1,$$

$$h_\varphi = \sqrt{r^2 \sin^2 \theta \sin^2 \varphi + r^2 \sin^2 \theta \cos^2 \varphi} = r \sin \theta,$$

$$h_\theta = \sqrt{r^2 \cos^2 \theta \sin^2 \varphi + r^2 \cos^2 \theta \cos^2 \varphi + r^2 \sin^2 \theta} = r.$$

УЕК

$$\operatorname{grad} \varphi = \vec{e}_r \frac{1}{h_r} \frac{\partial \varphi}{\partial r} + \vec{e}_\varphi \frac{1}{h_\varphi} \frac{\partial \varphi}{\partial \varphi} + \vec{e}_z \frac{1}{h_z} \frac{\partial \varphi}{\partial z} =$$

$$= \frac{\partial \varphi}{\partial r} \vec{e}_r + \frac{1}{r} \frac{\partial \varphi}{\partial \varphi} \vec{e}_\varphi + \frac{\partial \varphi}{\partial z} \vec{e}_z.$$

$$\operatorname{div} \vec{B} = \frac{1}{h_r h_\varphi h_z} \left\{ \frac{\partial}{\partial r} (h_\varphi h_z B_r) + \frac{\partial}{\partial \varphi} (h_r h_z B_\varphi) + \right.$$

$$\left. + \frac{\partial}{\partial z} (h_r h_\varphi B_z) \right\} = \frac{1}{r} \left\{ \frac{\partial}{\partial r} (r B_r) + \frac{\partial}{\partial \varphi} (B_\varphi) + \right.$$

$$\left. + \frac{\partial}{\partial z} (r B_z) \right\} = \frac{1}{r} \frac{\partial}{\partial r} (r B_r) + \frac{1}{r} \frac{\partial B_\varphi}{\partial \varphi} + \frac{\partial B_z}{\partial z}.$$

$$\operatorname{rot} \vec{A} = \frac{1}{h_r h_\varphi h_z} \begin{vmatrix} h_r \vec{e}_r & h_\varphi \vec{e}_\varphi & h_z \vec{e}_z \\ \frac{\partial}{\partial r} & \frac{\partial}{\partial \varphi} & \frac{\partial}{\partial z} \\ h_r A_r & h_\varphi A_\varphi & h_z A_z \end{vmatrix} =$$

$$= \frac{1}{r} \left\{ \vec{e}_z \left(\frac{\partial A_z}{\partial \varphi} - r \frac{\partial A_\varphi}{\partial z} \right) + \vec{e}_\varphi \left(\frac{\partial A_z}{\partial z} - \frac{\partial A_z}{\partial r} \right) r + \vec{e}_z \left(\frac{\partial}{\partial r} (r A_\varphi) - \frac{\partial A_z}{\partial \varphi} \right) \right\} = \left(\frac{1}{r} \frac{\partial A_z}{\partial \varphi} - \frac{\partial A_\varphi}{\partial z} \right) \vec{e}_z + \left(\frac{\partial A_z}{\partial z} - \frac{\partial A_z}{\partial r} \right) \vec{e}_\varphi + \left(\frac{1}{r} \frac{\partial}{\partial r} (r A_\varphi) - \frac{1}{r} \frac{\partial A_z}{\partial \varphi} \right) \vec{e}_z.$$

EEK

$$\text{grad } \psi = \frac{\partial \psi}{\partial r} \vec{e}_r + \frac{1}{r \sin \theta} \frac{\partial \psi}{\partial \varphi} \vec{e}_\varphi + \frac{1}{r} \frac{\partial \psi}{\partial \theta} \vec{e}_\theta.$$

$$\text{div } \vec{B} = \frac{1}{r^2 \sin \theta} \left\{ \frac{\partial}{\partial r} (r^2 \sin \theta B_r) + \frac{\partial}{\partial \varphi} (r B_\varphi) + \frac{\partial}{\partial \theta} (r \sin \theta B_\theta) \right\} = \frac{1}{r^2} \frac{\partial}{\partial r} (r^2 B_r) + \frac{1}{r \sin \theta} \frac{\partial B_\varphi}{\partial \varphi} + \frac{1}{r \sin \theta} \frac{\partial}{\partial \theta} (\sin \theta B_\theta).$$

$$\text{rot } \vec{A} = \frac{1}{r^2 \sin \theta} \left\{ \left(\frac{\partial}{\partial \varphi} (r A_\theta) - \frac{\partial}{\partial \theta} (r \sin \theta A_\varphi) \right) \vec{e}_r + \left(\frac{\partial A_z}{\partial \theta} - \frac{\partial}{\partial r} (r A_\theta) \right) r \sin \theta \vec{e}_\varphi + \left(\frac{\partial}{\partial r} (r \sin \theta A_\varphi) - \frac{\partial A_z}{\partial \varphi} \right) r \vec{e}_\theta = \frac{1}{r \sin \theta} \left(\frac{\partial A_\theta}{\partial \varphi} - \frac{\partial (\sin \theta A_\varphi)}{\partial \theta} \right) \vec{e}_r + \frac{1}{r} \left(\frac{\partial A_z}{\partial \theta} - \frac{\partial (r A_\theta)}{\partial r} \right) \vec{e}_\varphi + \left(\frac{1}{r} \frac{\partial}{\partial r} (r A_\varphi) - \frac{1}{r \sin \theta} \frac{\partial A_z}{\partial \varphi} \right) \vec{e}_\theta.$$

14. $\Delta \psi = 0 \Leftrightarrow \text{div grad } \psi = 0.$

Ug 1.3. uononnyem op-rn gna grad ψ u div \vec{B} ;

noek

$$\Delta \psi = \frac{1}{h_1 h_2 h_3} \left\{ \frac{\partial}{\partial q_1} \left(\frac{h_2 h_3}{h_1} \frac{\partial \psi}{\partial q_1} \right) + \frac{\partial}{\partial q_2} \left(\frac{h_3 h_1}{h_2} \frac{\partial \psi}{\partial q_2} \right) + \frac{\partial}{\partial q_3} \left(\frac{h_1 h_2}{h_3} \frac{\partial \psi}{\partial q_3} \right) \right\}.$$

noek

$$\Delta \psi = \frac{\partial^2 \psi}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 \psi}{\partial y^2} + \frac{\partial^2 \psi}{\partial z^2}.$$

noek

$$\Delta \psi = \frac{1}{r} \frac{\partial}{\partial r} \left(r \frac{\partial \psi}{\partial r} \right) + \frac{1}{r} \frac{\partial}{\partial \varphi} \left(\frac{1}{r} \frac{\partial \psi}{\partial \varphi} \right) + \frac{\partial^2 \psi}{\partial z^2} = \frac{1}{r} \frac{\partial}{\partial r} \left(r \frac{\partial \psi}{\partial r} \right) + \frac{1}{r^2} \frac{\partial^2 \psi}{\partial \varphi^2} + \frac{\partial^2 \psi}{\partial z^2}.$$

EEK

$$\Delta \psi = \frac{1}{r^2} \frac{\partial}{\partial r} \left(r^2 \frac{\partial \psi}{\partial r} \right) + \frac{1}{r \sin \theta} \frac{\partial}{\partial \varphi} \left(\frac{1}{r \sin \theta} \frac{\partial \psi}{\partial \varphi} \right) + \frac{1}{r \sin \theta} \frac{\partial}{\partial \theta} \left(\frac{\sin \theta}{r} \frac{\partial \psi}{\partial \theta} \right) = \frac{1}{r^2} \frac{\partial}{\partial r} \left(r^2 \frac{\partial \psi}{\partial r} \right) + \frac{1}{r^2 \sin^2 \theta} \frac{\partial^2 \psi}{\partial \varphi^2} + \frac{1}{r^2 \sin \theta} \frac{\partial}{\partial \theta} \left(\sin \theta \frac{\partial \psi}{\partial \theta} \right).$$

Сумма известными крив $\varphi(x)$,
конечно $\int_{-\infty}^{+\infty} F(x) \delta(\varphi(x)) dx.$

$$\int_{-\infty}^{+\infty} F(x) \cdot \delta(\varphi(x)) dx = \int_{-\infty}^{+\infty} F(x) \cdot \sum_i \frac{\delta(x-x_i)}{\left| \frac{d\varphi}{dx} \Big|_{x=x_i} \right|} dx =$$

$$= \sum_i \frac{1}{\left| \left(\frac{d\varphi}{dx} \right)_{x=x_i} \right|} \int_{-\infty}^{+\infty} F(x) \delta(x-x_i) dx = \sum_i \frac{F(x_i)}{\left| \left(\frac{d\varphi}{dx} \right)_{x=x_i} \right|}$$

$$16. \int_{-\infty}^{+\infty} x^2 \delta(4x^2-1) dx = \int_{-\infty}^{+\infty} x^2 \frac{\delta(2x-1) + \delta(2x+1)}{2 \cdot |1|} dx =$$

$$= \frac{1}{2} \int_{-\infty}^{+\infty} x^2 \delta(2x-1) dx + \frac{1}{2} \int_{-\infty}^{+\infty} x^2 \delta(2x+1) dx =$$

$$= \frac{1}{16} \int_{-\infty}^{+\infty} (2x)^2 \delta(2x-1) d(2x) + \frac{1}{16} \int_{-\infty}^{+\infty} (2x)^2 \delta(2x+1) d(2x) =$$

$$= \frac{1}{16} \cdot (2 \cdot 1)^2 + \frac{1}{16} \cdot (2 \cdot (-1))^2 =$$

$$= \frac{1}{2}$$

$$17. \int_1^{10} x \delta\left(\sin \frac{\pi x}{3}\right) dx = \int_1^{10} x \cdot \sum_{i=1}^3 \frac{\delta(x-x_i)}{\left| \frac{\pi}{3} \cos \frac{\pi x}{3} \right|_{x=x_i}} dx \odot$$

$$\sin \frac{\pi x}{3} = 0, \quad \frac{\pi x}{3} = \pi n, \quad x = 3n, \quad n \in \mathbb{Z}$$

$$x \in [1, 10] \Rightarrow n = 1, 2, 3$$

$$\odot \int_1^{10} x \cdot \frac{\delta(x-3)}{\frac{\pi}{3} \cos \pi} dx + \int_1^{10} x \cdot \frac{\delta(x-6)}{\frac{\pi}{3} \cos 2\pi} dx +$$

$$+ \int_1^{10} x \cdot \frac{\delta(x-9)}{\frac{\pi}{3} \cos 3\pi} dx = -\frac{3}{\pi} \cdot 3 + \frac{3}{\pi} \cdot 6 - \frac{3}{\pi} \cdot 9 = -\frac{18}{\pi}$$

$$18. \delta(x-x_0)$$

$$\text{Пусть } x-x_0 = \tilde{x} \Rightarrow \delta(\tilde{x}) = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{+\infty} \tilde{\delta}(k) \cdot e^{-ik\tilde{x}} dk.$$

$$\tilde{\delta}(k) = \int_{-\infty}^{+\infty} \delta(\tilde{x}) e^{ik\tilde{x}} d\tilde{x} = e^{ik\tilde{x}} \Big|_{\tilde{x}=0} = 1,$$

$$\Rightarrow \delta(\tilde{x}) = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{+\infty} e^{-ik\tilde{x}} dk = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{+\infty} e^{-ik(x-x_0)} dk.$$

19. Плотность точечного заряда:

$$\rho(\vec{r}) = e \cdot \delta(\vec{r}-\vec{r}_0) = e \delta(x-x_0) \delta(y-y_0) \delta(z-z_0),$$

$$\| e = \int \rho(\vec{r}) d\vec{r} = \int e \cdot \delta(\vec{r}-\vec{r}_0) d\vec{r} = e \|$$

$$\rho(\vec{r}) = e \frac{\delta(r-r_0) \delta(\theta) \delta(\varphi)}{r^2 \sin \theta},$$

$$\| e = \int \rho(\vec{r}) d\vec{r} = e \int \frac{\delta(r-r_0) \delta(\theta) \delta(\varphi)}{r^2 \sin \theta} r^2 \sin \theta dr d\theta d\varphi = e$$

110. Заряд q равномерно распределен по поверхности шара радиуса R .

$$\text{Плотн. : } \sigma = \frac{q}{4\pi R^2}.$$

$$\text{Объем. плот.: } \rho(\vec{r}) = \sigma \cdot \delta(r-R) = \frac{q}{4\pi R^2} \delta(r-R).$$

110a. Заряд q равномерно распределен по тонкому кольцу радиуса R .

$$\text{Лин. плот.: } \alpha = \frac{q}{2\pi R}.$$

$$\text{Объем. плот.: } \rho(\vec{r}) = \alpha \cdot \delta(r-R) \delta(\theta) =$$

$$= \frac{q}{2\pi R} \delta(r-R) \delta(\theta).$$

$$(10) \quad \kappa(\varrho, \varphi) = \left\{ \frac{x}{r}, \frac{y}{r}, \frac{z}{r} \right\} = \{ \sin\vartheta \cos\varphi, \sin\vartheta \sin\varphi, \cos\vartheta \}$$

$\bar{n}_i = \frac{1}{4\pi} \int n_i d\Omega$, $\bar{n}_i \bar{n}_k = \frac{1}{4\pi} \int n_i n_k d\Omega$, посто-
яны они будут вращаемые через
такие матрицы, компоненты которых
не зависят от выбора \mathbb{C} .

\bar{n}_i не существует вектора, иначе
 \bar{n}_i компонента которого не зависит
от \mathbb{C} , т.е. $\bar{n}_i = 0$.

Вектор $\bar{n}_i \bar{n}_k$ должен вращаемые
при унитарной матрице \mathbb{U} вращения,
компонента которого одинаковы
во всех $\mathbb{C} \Rightarrow \bar{n}_i \bar{n}_k = \lambda \delta_{ik}$.

$$\text{Вертка } \bar{n}_i \bar{n}_i = n^2 = 1 = 3\lambda \Rightarrow \lambda = \frac{1}{3} \Rightarrow$$

$$\bar{n}_i \bar{n}_k = \frac{1}{3} \delta_{ik}.$$

Аналогично, $\bar{n}_i \bar{n}_k \bar{n}_l = 0$;

$$\bar{n}_i \bar{n}_k \bar{n}_l \bar{n}_m = \frac{1}{15} (\delta_{ik} \delta_{lm} + \delta_{il} \delta_{km} + \delta_{im} \delta_{kl}).$$

Задача 2. Дипольная.
Множественная.

$$(2.1) \quad \Delta\varphi = -4\pi\rho(\vec{r})$$

$$\varphi(\vec{r}) = \int \tilde{\varphi}(\vec{k}) e^{i\vec{k}\vec{r}} d\vec{k}, \quad \rho(\vec{r}) = \int \tilde{\rho}(\vec{k}) e^{i\vec{k}\vec{r}} d\vec{k},$$

$$\tilde{\varphi}(\vec{k}) = \frac{1}{(2\pi)^3} \int \varphi(\vec{r}') e^{-i\vec{k}\vec{r}'} d\vec{r}',$$

$$\tilde{\rho}(\vec{k}) = \frac{1}{(2\pi)^3} \int \rho(\vec{r}') e^{-i\vec{k}\vec{r}'} d\vec{r}'.$$

$$\Delta \int \tilde{\varphi}(\vec{k}) e^{i\vec{k}\vec{r}} d\vec{k} = \int \tilde{\varphi}(\vec{k}) \Delta e^{i\vec{k}\vec{r}} d\vec{k} = -k^2 \int \tilde{\varphi}(\vec{k}) e^{i\vec{k}\vec{r}} d\vec{k},$$

$$-k^2 \int \tilde{\varphi}(\vec{k}) e^{i\vec{k}\vec{r}} d\vec{k} = -4\pi \int \tilde{\rho}(\vec{k}) e^{i\vec{k}\vec{r}} d\vec{k},$$

$$\tilde{\varphi}(\vec{k}) = \frac{4\pi}{k^2} \tilde{\rho}(\vec{k}).$$

$$\varphi(\vec{r}) = \int \frac{4\pi}{k^2} \tilde{\rho}(\vec{k}) e^{i\vec{k}\vec{r}} d\vec{k} = \frac{1}{2\pi^2} \int \rho(\vec{r}') d\vec{r}'.$$

$$\int \frac{e^{i\vec{k}(\vec{r}-\vec{r}')}}{k^2} d\vec{k}.$$

$$\text{Введем } R = \vec{r} - \vec{r}', \quad kR = kR \cos\theta,$$

$$d\vec{k} = 2\pi k^2 dk \sin\theta d\theta \Rightarrow$$

$$\int \frac{e^{i\vec{k}(\vec{r}-\vec{r}')}}{k^2} d\vec{k} = 2\pi \int_0^\infty dk \int_0^\pi e^{ikR \cos\theta} \sin\theta d\theta =$$

$$= 2\pi \int_0^\infty dk \frac{e^{ikR \cos\theta} \Big|_0^\pi}{ikR} = \frac{2\pi}{R} \int_0^\infty 2 \frac{\sin(kR)}{k} dk =$$

$$= \frac{4\pi}{R} \int_0^\infty \frac{\sin(kR)}{kR} d(kR) = \frac{4\pi}{R} \cdot \frac{\pi}{2} = \frac{2\pi^2}{R}.$$

$$\varphi(\vec{r}) = \frac{1}{4\pi r^2} \int \rho(\vec{r}') d\vec{r}' \cdot \frac{2\pi r^2}{r} = \int \frac{\rho(\vec{r}') d\vec{r}'}{|\vec{r} - \vec{r}'|}$$

2.2 $\varphi(r) = \frac{A}{2} e^{-r/b}$

$\varphi(r) = \frac{A}{2} + \frac{A}{2} (e^{-r/b} - 1)$: видно, что
то 2 слагаемых при $r \rightarrow 0$ особенности нет

$$\frac{A}{2} (e^{-r/b} - 1) \Big|_{r \rightarrow 0} = \frac{A}{2} (1 - \frac{r}{b} - 1) = -\frac{A}{2}$$

$$\Delta \varphi = A \Delta \frac{1}{2} + A \Delta \frac{1}{2} (e^{-r/b} - 1) = -4\pi \rho(r)$$

$$A \Delta \frac{1}{2} = -4\pi \delta(r)$$

$$\Delta \frac{1}{2} (e^{-r/b} - 1) = \frac{1}{2} \Delta (e^{-r/b} - 1)$$

$$\frac{\Delta}{2} (e^{-r/b} - 1) = -\frac{1}{b} e^{-r/b}$$

$$\frac{\Delta^2}{2} (e^{-r/b} - 1) = \frac{1}{b^2} e^{-r/b}$$

$$\Delta \frac{1}{2} (e^{-r/b} - 1) = \frac{1}{2b^2} e^{-r/b}$$

$$\Delta \varphi = -4\pi \delta(r) A + \frac{A}{2b^2} e^{-r/b} = -4\pi \rho(r) \Rightarrow$$

$$\rho(r) = A \delta(r) - \frac{A}{4\pi b^2} \frac{e^{-r/b}}{r}$$

В начале координат находится точечный заряд A и сферически-симметрично распределенный объемный заряд ρ

$$\rho = -\frac{A}{4\pi b^2} \frac{e^{-r/b}}{r}$$

Полный заряд: $Q = \int \rho dV = \int (A \delta(r) - \frac{A}{4\pi b^2} \frac{e^{-r/b}}{r}) \cdot r^2 \sin \theta dr d\theta d\varphi = 4\pi \int A \delta(r) r^2 dr - \int_0^\infty \frac{A}{b^2} e^{-r/b} \cdot r dr = 0 - \frac{A}{b^2} \int_0^\infty r e^{-r/b} dr =$

$$= \left\{ \begin{array}{l} u=r, du=dr, \\ dv=e^{-r/b} dr, v=-be^{-r/b} \end{array} \right\} = \frac{A}{b^2} r \cdot be^{-r/b} \Big|_0^\infty -$$

$$- \frac{A}{b^2} b \int_0^\infty e^{-r/b} dr = 0 + \frac{A}{b^2} \cdot b^2 \cdot e^{-r/b} \Big|_0^\infty =$$

$$= A(0 - 1) = -A$$

Здесь заряд распределен сферически-симметрично. (2.3)

Рассмотрим сферическую поверхность радиуса R , имеющуюся границей распределенных зарядов.

По т. Гаусса поток Φ поле через эту поверхность: $4\pi R^2 \cdot E = 4\pi \int \rho(\vec{r}') d\vec{r}'$

$$\Rightarrow E = \frac{R}{R^3} \int \rho(\vec{r}') d\vec{r}' = \frac{4\pi R}{R^3} \int_0^R \rho(r') r'^2 dr'$$

Потенциал этого поля $\varphi_1 = \frac{1}{R} \int \rho(\vec{r}') d\vec{r}' =$

$$= \frac{4\pi}{R} \int_0^R \rho(r') r'^2 dr'$$

Начиная со сферической поверхности радиуса R и далее:

$$\varphi_2 = 4\pi \int_R^\infty \frac{\rho(r')}{r'} r'^2 dr' = 4\pi \int_R^\infty \rho(r') r' dr'$$

$$\varphi(r) = \varphi_1 + \varphi_2 = \frac{4\pi}{R} \int_0^R \rho(r') r'^2 dr' + 4\pi \int_R^\infty \rho(r') r' dr'$$

2.4

$$\rho_0(r) = -\frac{e}{\pi a^3} e^{-2r/a}$$

$$\frac{1}{r} \frac{\partial^2}{\partial r^2} (r \psi(r)) = \frac{4e}{a^3} e^{-2r/a}$$

$$\frac{\partial}{\partial r} (r \psi(r)) = \frac{4e}{a^3} \int r e^{-2r/a} dr = \frac{4e}{a^3} \left\{ -\frac{a}{2} r e^{-2r/a} + \frac{a^2}{4} \int e^{-2r/a} dr \right\} = \frac{4e}{a^3} \left\{ -\frac{a}{2} r e^{-2r/a} - \frac{a^2}{4} e^{-2r/a} + C \right\}$$

$$r \psi(r) = -\frac{2e}{a^2} \left\{ \int r e^{-2r/a} dr + \frac{a}{2} \int e^{-2r/a} dr + \int C dr \right\} = \frac{e}{a} r e^{-2r/a} + e e^{-2r/a} + Cr + \tilde{C}$$

$$\psi(r) = \frac{e}{2} e^{-2r/a} + \frac{e}{r} e^{-2r/a} + C + \frac{\tilde{C}}{r}$$

Поскольку $C=0$, $\tilde{C}=-e$, то в соответствии с граничными условиями получим $C(-\frac{e}{r})$.

Потенциал в области:

$$\psi_e(r) = \frac{e}{a} e^{-2r/a} - \frac{e}{r} (1 - e^{-2r/a})$$

Потенциал в области:

$$\psi(r) = \psi_e(r) + \psi_a(r) = \psi_e(r) + \frac{e}{r}$$

Энергия взаимодействия заряда с ионами:

$$U = \int \rho_e(r) \psi_a(r) d\bar{r} = -\frac{e}{\pi a^3} \int_0^\infty e^{-2r/a} \cdot \frac{e}{r} \cdot r^2 dr$$

$$\int d\psi \int \sin \theta d\theta = -\frac{4e^2}{\pi a^3} \int_0^\infty r e^{-2r/a} dr =$$

$$= \frac{4e^2}{\pi a^3} \left\{ \frac{a}{2} r e^{-2r/a} \Big|_0^\infty - \frac{a}{2} \int_0^\infty e^{-2r/a} dr \right\} =$$

$$= \frac{4e^2}{\pi a^3} \cdot \frac{a^2}{4} e^{-2r/a} \Big|_0^\infty = -\frac{e^2}{a}$$

Энергия электронного облака:

$$U_e = \frac{1}{2} \int \rho_e(r) \psi_e(r) d\bar{r} = \frac{1}{2} \left(-\frac{e}{\pi a^3} \right) \int e^{-2r/a} \cdot \left(\frac{e}{a} e^{-2r/a} - \frac{e}{r} (1 - e^{-2r/a}) \right) dr =$$

$$= -\frac{1}{2} \frac{e^2}{\pi a^3} 4\pi \int_0^\infty e^{-4r/a} r^2 dr + \frac{1}{2} \frac{e^2}{\pi a^3} 4\pi \int_0^\infty e^{-2r/a} (1 - e^{-2r/a}) r dr$$

$$y_1 = \int_0^\infty e^{-4r/a} r^2 dr = \left\| \begin{array}{l} u=r^2, du=2r dr \\ dv=e^{-4r/a} dr, v=-\frac{a}{4} e^{-4r/a} \end{array} \right\|$$

$$= -\frac{a}{4} r^2 e^{-4r/a} \Big|_0^\infty + \frac{a}{2} \int_0^\infty r e^{-4r/a} dr =$$

$$= \left\| \begin{array}{l} u=r, du=dr \\ v=-\frac{a}{4} e^{-4r/a} \end{array} \right\| = -\frac{a^2}{8} r e^{-4r/a} \Big|_0^\infty +$$

$$+ \frac{a^2}{8} \int_0^\infty e^{-4r/a} dr = -\frac{a^3}{32} e^{-4r/a} \Big|_0^\infty = \frac{a^3}{32}$$

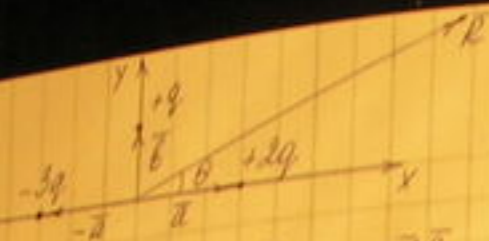
$$y_2 = \int_0^\infty e^{-2r/a} (1 - e^{-2r/a}) r dr = \int_0^\infty e^{-2r/a} r dr - \int_0^\infty e^{-4r/a} r dr =$$

$$= -\frac{a^2}{4} e^{-2r/a} \Big|_0^\infty + \frac{a^2}{16} e^{-4r/a} \Big|_0^\infty =$$

$$= \frac{a^2}{4} - \frac{a^2}{16} = \frac{3a^2}{16}$$

$$U_e = -\frac{2e^2}{a^4} \cdot \frac{a^3}{32} + \frac{2e^2}{a^3} \cdot \frac{a^2}{16} = -\frac{e^2}{16a} + \frac{e^2}{8a} = \frac{e^2}{16a}$$

25



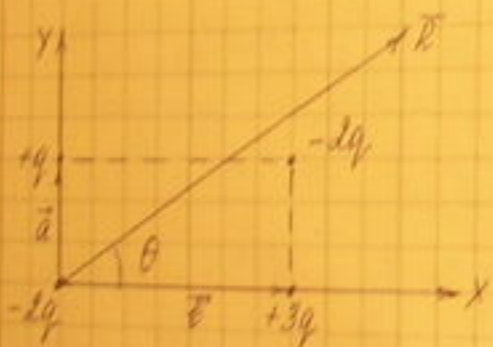
$$\varphi = \sum \frac{q_i}{|\vec{R} - \vec{r}_i|} = \frac{\sum q_i}{R} + \frac{\vec{dR}}{R^3} + \dots$$

$$\vec{d} = \sum q_i \vec{r}_i = q(\vec{R} - \vec{b}) + 2q(\vec{R} - \vec{a}) - 3q(\vec{R} - (-a)) = -q\vec{b} - 2q\vec{a} - 3q\vec{a} = -q\vec{b} - 5q\vec{a},$$

$$\vec{dR} = -q\vec{b} \cdot \vec{R} - 5q\vec{a} \cdot \vec{R} = -qbl \sin\theta - 5qaR \cos\theta = -qR(b \sin\theta + 5a \cos\theta),$$

$$\varphi = -\frac{q}{R^2} (b \sin\theta + 5a \cos\theta).$$

26



$$\vec{d} = q(\vec{R} - \vec{a}) + 3q(\vec{R} - \vec{b}) - 2q\vec{R} - 2q(\vec{R} - (\vec{a} + \vec{b})) = -q\vec{a} - 3q\vec{b} + 2q\vec{a} + 2q\vec{b} = q\vec{a} - q\vec{b},$$

$$\vec{dR} = q\vec{a} \cdot \vec{R} - q\vec{b} \cdot \vec{R} = qaR \sin\theta - qbR \cos\theta,$$

$$\varphi = \frac{q}{R^2} (a \sin\theta - b \cos\theta).$$

27

$$\vec{b}_s = \frac{q \sin\theta}{r^2} \vec{r}, \text{ where } r \gg R, \text{ hence } \varphi \approx \frac{q \cos\theta}{R^2}.$$

$$\varphi(r) = \frac{\sum q_i}{R} + \frac{\vec{dR}}{R^3} + \dots$$

$$\sum q_i = \int_S \vec{b}_s \cdot d\vec{S} = \int_0^{2\pi} \int_0^{\pi} q \frac{\sin\theta}{r^2} r' dr' d\theta =$$

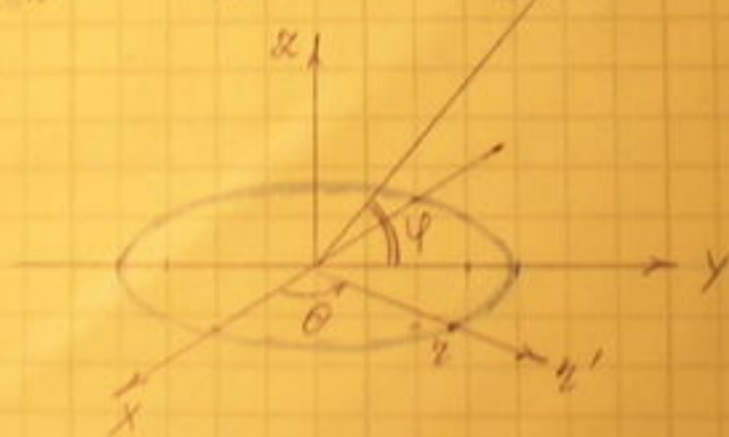
$$= q \int_0^{2\pi} \sin\theta d\theta \int_0^R \frac{r' dr'}{r^2} = 0,$$

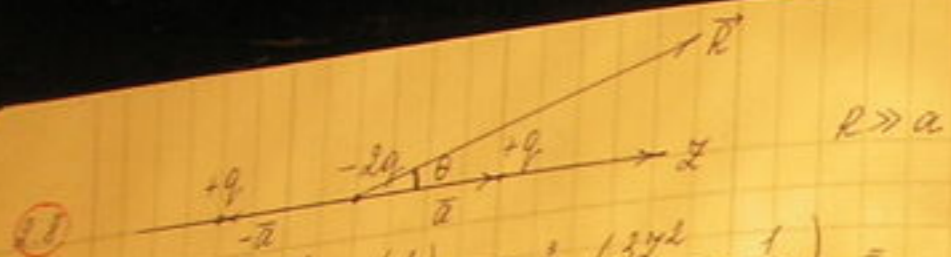
$$\vec{d} = \int_S \vec{b}_s \cdot (\vec{R} - \vec{r}') dS = \int_0^{2\pi} \int_0^{\pi} \vec{b}_s \cdot \vec{r}' dS =$$

$$= -\int_0^{2\pi} \int_0^{\pi} \frac{q}{r^2} \sin\theta \cdot r' \cdot \cos\theta \cdot r' dr' d\theta = -\int_0^{2\pi} \int_0^{\pi} \frac{q}{r^2} \sin\theta \cdot r' \sin\theta r' dr' d\theta = -\vec{i} \frac{q}{r^2} \int_0^{2\pi} \int_0^{\pi} \sin^2\theta d\theta \int_0^R r'^2 dr' =$$

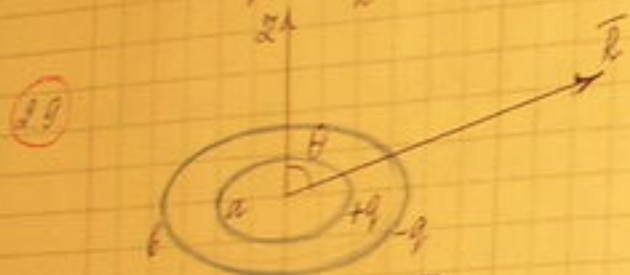
$$= -\int_0^{2\pi} \frac{q}{r^2} \cdot \frac{1}{2} \cdot 2\pi \cdot \frac{r^3}{3} = -\frac{\pi}{3} q r \vec{j}$$

$$\varphi(r) = \frac{\vec{dR}}{R^3} = -\frac{\pi}{3} q r R \cos\theta \cdot \frac{1}{R^3} \vec{R} = -\frac{\pi}{3} q \frac{r \cos\theta}{R^2}$$





$$\begin{aligned} \sum_n \epsilon_{2n} \lambda \frac{\partial^2}{\partial x_1 \partial x_2} \left(\frac{1}{r} \right) &= 2a^2 \lambda \left(\frac{3z^2}{r^5} - \frac{1}{r^3} \right) = \\ &= 2a^2 \lambda \frac{(3\cos^2\theta - 1)}{r^3} \\ \varphi &= a^2 \lambda \frac{3\cos^2\theta - 1}{r^3} \end{aligned}$$



$$\begin{aligned} \sum \epsilon_{21} &= 0, \quad \vec{a} = \vec{0}, \\ \sum_n \epsilon_{2n} \lambda \frac{\partial^2}{\partial x_1 \partial x_2} \left(\frac{1}{r} \right) &= - \left\{ \lambda a^2 \frac{(3\cos^2\theta - 1)}{r^3} - \right. \\ &\left. - \lambda b^2 \frac{(3\cos^2\theta - 1)}{r^3} \right\} \end{aligned}$$

$$\therefore \text{т.е. } \partial_{xx} = \partial_{yy} = -\frac{1}{2} \partial_{zz}$$

$$\varphi = \frac{q(b^2 - a^2)}{2} \frac{(3\cos^2\theta - 1)}{r^3}$$

2.12. Энергия взаимодействия q и \vec{p} :
Вспомогательная поле квадрупольное:

$$U = U^{(1)} = (\text{grad } \varphi)_0 \cdot \vec{p} = -\frac{q\vec{r}}{r^3} \cdot \vec{p}$$

Вид взаимодействия на диполь:

$$\vec{F} = (\text{grad } \vec{p} \bar{E})_0 = -q \frac{3(\vec{p} \bar{E}) \vec{r}}{r^5} + q \frac{\vec{p}}{r^3}$$

Момент сил:

$$\vec{K} = q \frac{[\vec{p} \vec{r}]}{r^3}$$

Энергия взаимодействия \vec{p}_1 и \vec{p}_2 : (2.13)

$$\begin{aligned} U &= (\text{grad } \varphi_2)_0 \cdot \vec{p}_1 = -\vec{p}_1 \cdot \vec{E}_2 = -\vec{p}_1 \cdot \left(\frac{3(\vec{p}_2 \vec{n}) \vec{n}}{r^3} - \right. \\ &\left. - \frac{\vec{p}_2}{r^3} \right) = \frac{\vec{p}_1 \vec{p}_2 - 3(\vec{p}_1 \vec{n})(\vec{p}_2 \vec{n})}{r^3} \end{aligned}$$

Энергия взаимодействия q и $\partial_{\alpha\beta}$: (2.14)

Если φ - потенциал поля, создаваемого q , то:

$$U = \frac{\partial_{\alpha\beta}}{6} \frac{\partial^2 \varphi}{\partial x_\alpha \partial x_\beta}$$

Шар радиуса r , $R \gg r$, $\vec{\omega} = \{0, 0, \omega_z\}$. (2.15)

Разложим F по степеням $|\vec{R} - \vec{r}'|$:

$$\vec{F} = \frac{1}{ck} \int \rho \vec{v} d\vec{r}' + \frac{[\vec{m} \vec{R}]}{R^3} + \dots$$

$$\int \rho \vec{v} d\vec{r}' = \int \rho [\vec{\omega} \vec{r}'] d\vec{r}' = \int \rho (\vec{r}' y \omega_z - \vec{r}' x \omega_z)$$

$$\begin{aligned} \int r'^2 dr' \sin\theta d\theta d\varphi &= \rho \int \vec{r}' r'^3 \sin\theta \cos\varphi dr' \sin\theta d\theta d\varphi - \\ &- \rho \int \vec{r}' r'^3 \sin^2\theta \sin\varphi dr' d\theta d\varphi = 0 \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} \bar{r} &= \frac{1}{20} \int \rho [\bar{r}' \cdot \bar{r}'] d\bar{r}' = \frac{1}{20} \int \rho [\bar{r}' \cdot (\omega \bar{r}')] d\bar{r}' = \\ &= \frac{1}{20} \int \rho (\omega r' \cdot \bar{r}') d\bar{r}' = \frac{1}{20} \int \rho \omega r'^2 dr' \\ &= \frac{1}{20} \int \rho \omega r'^2 dr' = \frac{1}{20} \cdot 4\pi \rho \omega \frac{r^5}{5} = \\ &= \frac{2\pi}{5} \rho \omega r^2 \int_0^1 r'^2 dr' \sin\theta d\theta d\varphi = \\ &= \frac{2\pi}{5} \rho \omega r^2 \int_0^1 r'^2 dr' \int_0^\pi \sin\theta d\theta \int_0^{2\pi} d\varphi \Rightarrow \\ &= \frac{2\pi}{5} \rho \omega r^2 \cdot \frac{4}{3} \pi = \frac{8\pi}{15} \rho \omega r^2 \end{aligned}$$

$$[\bar{\omega} \bar{R}] = \begin{vmatrix} \bar{i} & \bar{j} & \bar{k} \\ 0 & 0 & \omega_z \\ R_x & R_y & R_z \end{vmatrix} = \omega_z R_x \bar{j} - \omega_z R_y \bar{i}$$

$$\bar{F} = \left\{ -\frac{4\pi}{15} \rho r^2 \frac{\omega_z R_x}{R^3}, \frac{4\pi}{15} \rho r^2 \frac{\omega_z R_y}{R^3}, 0 \right\}$$

$$\text{The } \rho = \frac{m}{V} = \frac{m}{\frac{4}{3}\pi r^3}, \text{ so } \bar{F} = \frac{4}{15} \cdot \frac{3}{4} \pi r^2 \frac{[\bar{\omega} \bar{R}]}{R^3}$$

$$\bar{F} = \left\{ -\frac{q r^2}{50} \frac{\omega_z R_x}{R^3}, \frac{q r^2}{50} \frac{\omega_z R_y}{R^3}, 0 \right\}$$

$$\bar{N} = \text{rot } \bar{F} = \begin{vmatrix} \bar{i} & \bar{j} & \bar{k} \\ \frac{\partial}{\partial R_x} & \frac{\partial}{\partial R_y} & \frac{\partial}{\partial R_z} \\ -\frac{q r^2}{50} \frac{\omega_z R_x}{R^3} & \frac{q r^2}{50} \frac{\omega_z R_y}{R^3} & 0 \end{vmatrix}$$

$$\begin{aligned} & \left\{ \bar{i} \left(\frac{\partial}{\partial R_y} \frac{R_y}{R^3} - \frac{\partial}{\partial R_z} \frac{R_z}{R^3} \right) + \bar{j} \left(\frac{\partial}{\partial R_x} \frac{R_x}{R^3} + \frac{\partial}{\partial R_z} \frac{R_z}{R^3} \right) \right\} \cdot \frac{q r^2}{50} \omega_z = \\ & = \left\{ \bar{i} \frac{3R_y R_x}{R^5} + \bar{j} \frac{3R_x R_z}{R^5} + \bar{k} \left(\frac{1}{R^3} - \frac{3R_x^2}{R^5} + \frac{1}{R^3} - \frac{3R_y^2}{R^5} \right) \right\} \frac{q r^2}{50} \omega_z = \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} \bar{r}' &= r' \sin\theta \cos\varphi \bar{i} + r' \sin\theta \sin\varphi \bar{j} + r' \cos\theta \bar{k} \\ \bar{r}' &= \int r'^4 \cos\theta \sin^2\theta \cos\varphi d\theta dr' d\varphi = \int r'^4 dr' \\ & \int \cos\theta \sin\theta \cos\varphi d\theta d\varphi = \int r'^4 dr' \cdot 4\pi n_1 n_3 = 0, \\ \bar{j} &= \int r'^4 \cos\theta \sin^2\theta \sin\varphi d\theta dr' d\varphi = \int r'^4 dr' \\ & \int \cos\theta \sin\theta \sin\varphi d\theta d\varphi = \int r'^4 dr' \cdot 4\pi n_2 n_3 = 0, \\ \bar{k} &= \int r'^4 \cos^3\theta \sin\theta d\theta dr' d\varphi = -2\pi \frac{r^5}{5} \int \cos^2\theta d(\cos\theta) = \\ & = -2\pi \frac{r^5}{5} \cdot \frac{\cos^3\theta}{3} \Big|_0^\pi = \frac{2}{15} r^5 \cdot 2\pi = \frac{4\pi}{15} r^5 \end{aligned}$$

$$= \left\{ \frac{3R_x R_x}{R^5} \bar{i} + \frac{3R_y R_y}{R^5} \bar{j} + \left(\frac{3R_z^2}{R^5} - \frac{1}{R^3} \right) \bar{k} \right\} \frac{q r^2}{50} \omega_z$$

$$\bar{N} = \frac{q r^2}{50} \omega_z \frac{1}{R^5} \left\{ 3R_x R_x; 3R_y R_y; 3R_z^2 - R^2 \right\}$$

Задача 3. Задача о волне. Потенциальная функция - гармоника.

а) линейная поляризация:

$$\vec{E}(z,t) = E_x \vec{i} = E_1 \cos(\omega t - kz + d) \vec{i}$$

$$\vec{H}(z,t) = H_y \vec{j} = E_1 \cos(\omega t - kz + d) \vec{j}$$

$$\vec{E}(z,t) = E_y \vec{j} = \pm E_2 \sin(\omega t - kz + d) \vec{j}$$

$$\vec{H}(z,t) = H_z \vec{k} = -E_2 \sin(\omega t - kz + d) \vec{k}$$

б) эллиптическая поляризация:

$$\vec{E}(z,t) = E_x \vec{i} + E_y \vec{j} = E_0 \cos(\omega t - kz + d) \vec{i} \pm E_0 \sin(\omega t - kz + d) \vec{j}$$

$$\vec{H}(z,t) = H_x \vec{i} + H_y \vec{j} = -E_y \vec{i} + E_x \vec{j} = \mp E_0 \sin(\omega t - kz + d) \vec{i} + E_0 \cos(\omega t - kz + d) \vec{j}$$

в) плоская волна:

$$\vec{E}(z,t) = E_x \vec{i} + E_y \vec{j} = E_0 \cos(\omega t - kz + d) \vec{i} \pm E_0 \sin(\omega t - kz + d) \vec{j}$$

вращение волны:

а) обобщенная формула энергии:

$$w = \frac{1}{4\pi} (E^2 + H^2) = \frac{1}{4\pi} E^2$$

$$w = \frac{1}{4\pi} (E_1^2 \cos^2(\omega t - kz + d) + E_2^2 \sin^2(\omega t - kz + d)) \pm \frac{1}{4\pi} (2E_1 E_2 \cos(\omega t - kz + d) \cdot \sin(\omega t - kz + d) \cdot (\vec{i}/\vec{j})) = \frac{1}{4\pi} E_1^2 \cos^2(\omega t - kz + d) + \frac{1}{4\pi} E_2^2 \sin^2(\omega t - kz + d)$$

б) момент энергии:

$$\vec{S} = \frac{c}{4\pi} [\vec{E} \vec{H}] = \frac{c}{4\pi} [\vec{E} [\vec{k} \vec{E}]] = \frac{c}{4\pi} E^2 \vec{k} = c \cdot w \vec{k}$$

$$\vec{S} = \frac{c}{4\pi} (E_1^2 \cos^2(\omega t - kz + d) + E_2^2 \sin^2(\omega t - kz + d)) \vec{k}$$

$$\vec{E} = \vec{E}_0(t)$$

3.3

Задача о волне. Потенциальная функция:

$$\varphi(\vec{r}, t) = \int \frac{\rho(\vec{r}', t - \frac{|\vec{r} - \vec{r}'|}{c})}{|\vec{r} - \vec{r}'|} d\vec{r}' + \varphi_0(\vec{r}, t)$$

$$\vec{A}(\vec{r}, t) = \frac{1}{c} \int \frac{\vec{j}(\vec{r}', t - \frac{|\vec{r} - \vec{r}'|}{c})}{|\vec{r} - \vec{r}'|} d\vec{r}' + \vec{A}_0(\vec{r}, t)$$

Для случая ρ и \vec{j} сосредоточены, то $\rho = e \delta(\vec{r}' - \vec{r}_0)$,

$$\vec{j} = \rho \vec{v}_0 = e \delta(\vec{r}' - \vec{r}_0) \vec{v}_0(t) \Rightarrow$$

$$\varphi(\vec{r}, t) = e \int \frac{\delta(\vec{r}' - \vec{r}_0(\tau))}{|\vec{r} - \vec{r}'|} d\vec{r}' = e \int \frac{\delta(\vec{r}' - \vec{r}_0(t - \frac{|\vec{r} - \vec{r}'|}{c}))}{|\vec{r} - \vec{r}'|} d\vec{r}'$$

Положим $l_x = x' - x_0(\tau)$, $l_y = y' - y_0(\tau)$, $l_z = z' - z_0(\tau)$.

Параметризация поверхности q точки l_0 , т.е. $\vec{r}_0 = \vec{r}_0$

$$\frac{\partial l_x}{\partial x'} = 1 - \frac{\partial x_0}{\partial x'} = 1 - \frac{\partial x_0}{\partial \tau} \frac{\partial \tau}{\partial x'} =$$

$$= 1 - v_0 \frac{\partial}{\partial x'} \left\{ t - \frac{|\bar{z} - \bar{z}'|}{c} \right\} = 1 - \frac{v_0}{c} \frac{x - x'}{|\bar{z} - \bar{z}'|};$$

$$\frac{\partial l_x}{\partial y'} = 0 = \frac{\partial l_x}{\partial z'}; \quad \frac{\partial l_y}{\partial x'} = 0, \quad \frac{\partial l_y}{\partial y'} = 1, \quad \frac{\partial l_y}{\partial z'} = 0;$$

$$\frac{\partial l_z}{\partial x'} = \frac{\partial l_z}{\partial y'} = 0; \quad \frac{\partial l_z}{\partial z'} = 1.$$

Итак: $\frac{\partial(l_x, l_y, l_z)}{\partial(x', y', z')} = 1 - \frac{v_0(x-x')}{c|\bar{z}-\bar{z}'|} \Rightarrow$

$$\Rightarrow \frac{\partial(l_x, l_y, l_z)}{\partial(x', y', z')} = 1 - \frac{v_0|\bar{z}-\bar{z}'|}{c|\bar{z}-\bar{z}'|}$$

Тогда $dx'dy'dz' = \frac{\partial(x', y', z')}{\partial(l_x, l_y, l_z)} dl_x dl_y dl_z =$

$$= \frac{dl_x dl_y dl_z}{1 - \frac{v_0(x-x')}{c|\bar{z}-\bar{z}'|}} = \frac{d\bar{l}}{1 - \frac{v_0|\bar{z}-\bar{z}'|}{c|\bar{z}-\bar{z}'|}}$$

$$\psi(\bar{z}, t) = e \int \frac{\delta(\bar{l}) d\bar{l}}{|\bar{z} - \bar{z}_0| - \frac{(\bar{z} - \bar{z}_0) \cdot \bar{v}_0}{c} (t - \frac{|\bar{z} - \bar{z}_0|}{c})}$$

$$= \frac{e}{|\bar{z} - \bar{z}_0| - \frac{v_0(\tau)}{c} |\bar{z} - \bar{z}_0|} = \frac{e}{R(\tau) - \frac{v_0(\tau)R(\tau)}{c}}$$

$$A(\bar{z}, t) = \frac{e}{c} \int \frac{\delta(\bar{z}' - \bar{z}_0(\tau)) \bar{v}_0(\tau) d\bar{z}'}{|\bar{z} - \bar{z}'|} =$$

$$= \frac{e}{c} \int \frac{\delta(\bar{z}' - \bar{z}_0(t - \frac{|\bar{z} - \bar{z}'|}{c})) \bar{v}_0(t - \frac{|\bar{z} - \bar{z}'|}{c}) d\bar{z}'}{|\bar{z} - \bar{z}'|} =$$

$$= \frac{e}{c} \int \frac{\delta(\bar{l}) \bar{v}_0(t - \frac{|\bar{z} - \bar{z}_0|}{c}) d\bar{l}}{|\bar{z} - \bar{z}_0| - \frac{(\bar{z} - \bar{z}_0) \cdot \bar{v}_0}{c} (t - \frac{|\bar{z} - \bar{z}_0|}{c})} =$$

$$= \frac{e \bar{v}_0(\tau)}{|\bar{z} - \bar{z}_0| - \frac{v_0(\tau)}{c} |\bar{z} - \bar{z}_0|} = \frac{e \bar{v}_0(\tau)}{R(\tau) - \frac{v_0(\tau)R(\tau)}{c}}$$

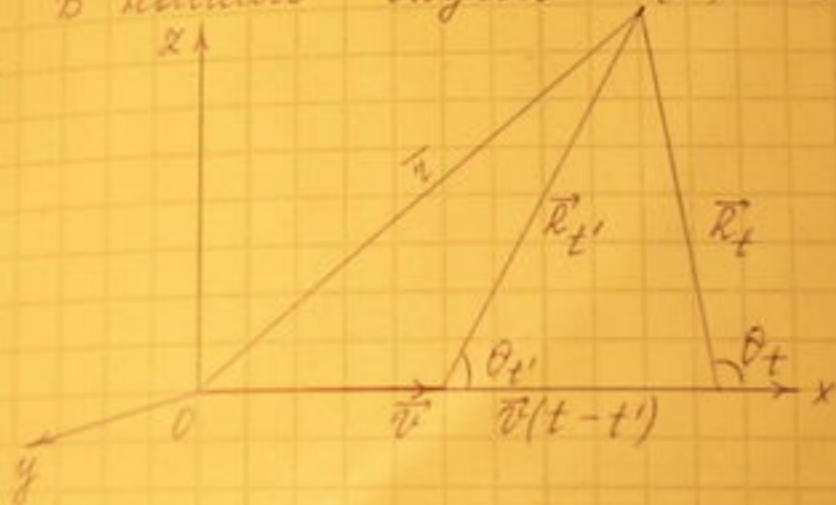
$$\Rightarrow \vec{F} = \frac{\bar{v}_0}{c} \psi.$$

Итого запись \vec{F} в общем виде равносильно (3.4)
 в координатах $\vec{v}_0 = \{v_x, 0, 0\}$

$$\vec{r} = \{x, y, z\}, \quad \vec{r}_t = \{x - v_x t, y, z\}$$

$$\psi(\bar{z}, t) = \frac{e}{R(t) - \frac{v(t)R(t)}{c}}; \quad A(\bar{z}, t) = \frac{e \bar{v}(t)}{R(t) - \frac{v(t)R(t)}{c}}$$

В нашем случае $\bar{v}(t) \equiv \vec{v}$.



$$t = t' + \frac{|\bar{z} - \bar{z}'|}{c} = t' + \frac{|\bar{R}|}{c} = t' + \frac{R(t')}{c}$$

Обозначим $R(t') = R_{t'}$, $R(t) = R_t$.

$$\vee (R_{t'} - \frac{1}{c} R_{t'} \vec{v})^2 = R_{t'}^2 - \frac{2}{c} R_{t'} R_{t'} \vec{v} + \frac{1}{c^2} R_{t'}^2 v^2 \cos^2 \theta_{t'}$$

$$R_t^2 = R_{t'}^2 + v^2 (t - t')^2 - 2 R_{t'} v (t - t') \cos(\pi - \theta_{t'}) =$$

$$= R_{t'}^2 + v^2 (t - t')^2 + 2 R_{t'} v (t - t') \cos \theta_{t'}$$

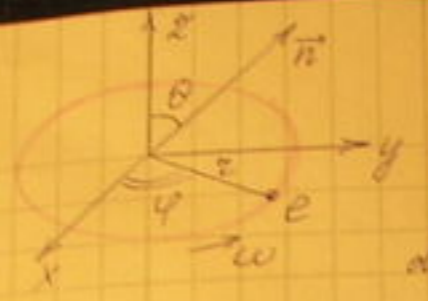
$$R_{t'} \vec{v} = R_{t'} v \cos \theta_{t'}$$

$$\vee R_{t'}^2 + v^2 (t - t')^2 + 2 R_{t'} v (t - t') \cos \theta_{t'} - \frac{2}{c} R_{t'}^2 v \cos \theta_{t'} + \frac{1}{c^2} R_{t'}^2 v^2 \cos^2 \theta_{t'} = R_{t'}^2 + v^2 (t - t')^2 + 2 R_{t'} v (t - t') \cos \theta_{t'} -$$

$R_1 = e(t-t')$
 $\frac{d}{dt} [e^2(t-t')^2 \cos^2 \theta_1 + \frac{1}{2} e^2(t-t')^2 \sin^2 \theta_1] =$
 $\frac{d}{dt} [e^2(t-t')^2 \cos^2 \theta_1 + \frac{1}{2} e^2(t-t')^2 \sin^2 \theta_1 + 2e^2(t-t') \cos \theta_1] =$
 $2e^2(t-t') \cos^2 \theta_1 + e^2(t-t')^2 \sin^2 \theta_1 + 2e^2(t-t') \cos \theta_1 -$
 $2e^2(t-t') \sin^2 \theta_1 = R_1^2 + e^2(t-t')^2 + e^2(t-t')^2$
 $\cos^2 \theta_1 - 2e^2(t-t') [R_1 \cos \theta_1 + R_1 \cos(\pi - \theta_1)] =$
 $R_1^2 + e^2(t-t')^2 - 2e^2(t-t')^2 + e^2(t-t')^2 \cos^2 \theta_1 =$
 $R_1^2 - e^2(t-t')^2 \sin^2 \theta_1 = R_1^2 - \frac{v^2}{c^2} R_1^2 \cdot \frac{R_1^2}{R_1^2} \sin^2 \theta_1 =$
 $R_1^2 - \frac{v^2}{c^2} R_1^2 \sin^2 \theta_1$
 $\Rightarrow R_1 - \frac{v^2}{c^2} R_1 \sin^2 \theta_1 = \sqrt{R_1^2 - \frac{v^2}{c^2} [R_1 \sin \theta_1]^2}$
 $= R_1 \sqrt{1 - \frac{v^2}{c^2} \sin^2 \theta_1} = \sqrt{(x - vt)^2 + (y^2 + z^2)}$

$\beta = \frac{v}{c}$
 $\gamma = \frac{1}{\sqrt{1 - \beta^2}}$
 $\bar{t} = \frac{t - \beta x}{\sqrt{1 - \beta^2}}$

Задача 4. Изобразите пересечение
 этой системы, главному по заданно
 му заданию



Задача: изобразить 4.2
 пагыда 2

$dJ = \frac{e^2}{4\pi c^3} [\bar{w} \bar{n}]^2 d\Omega,$
 $\bar{w} = -\omega^2 \bar{r} = -\omega^2 r \bar{n}',$ где $\bar{n}' = \{\cos \omega t', \sin \omega t', 0\},$
 $\bar{n} = \{\sin \theta \cos \varphi, \sin \theta \sin \varphi, \cos \theta\}$
 $dJ = \frac{e^2 v^2 \omega^4}{4\pi c^3} [\bar{n}' \bar{n}]^2 d\Omega$
 $[\bar{n}' \bar{n}]^2 = 1 - (\bar{n}' \bar{n})^2 = 1 - (n_1 \cos \omega t' +$
 $+ n_2 \sin \omega t')^2 = 1 - (n_1^2 \cos^2 \omega t' + n_2^2 \sin^2 \omega t' +$
 $+ 2n_1 n_2 \cos \omega t' \sin \omega t') = 1 - \frac{1}{2} (n_1^2 + n_2^2) =$
 $= 1 - \frac{1}{2} \sin^2 \theta = \frac{1}{2} (1 + \cos^2 \theta).$

$dJ = \frac{e^2 v^2 \omega^4}{4\pi c^3} \cdot \frac{1}{2} (1 + \cos^2 \theta) d\Omega.$

$\int (1 + \cos^2 \theta) d\Omega = 4\pi (1 + \frac{1}{3}) = \frac{16\pi}{3}$

$J = \frac{2}{3} \frac{e^2 v^2 \omega^4 r^2}{c^3}$

$\bar{n} = \frac{1}{c} [\dot{\bar{r}} \bar{n}] = \frac{e}{c^2 R} [\bar{w} \bar{n}] = \frac{-e \omega^2 r}{c^2 R} [\bar{n}' \bar{n}]$

$\begin{pmatrix} \bar{i} \\ \bar{j} \\ \bar{k} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \cos \varphi \sin \theta & \cos \varphi \cos \theta & -\sin \varphi \\ \sin \varphi \sin \theta & \sin \varphi \cos \theta & \cos \varphi \\ \cos \theta & -\sin \theta & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \bar{e}_1 \\ \bar{e}_2 \\ \bar{e}_3 \end{pmatrix}$

$[\bar{n}' \bar{n}] = \begin{vmatrix} \bar{i} & \bar{j} & \bar{k} \\ \cos \omega t' & \sin \omega t' & 0 \end{vmatrix} = \bar{i} n_3 \sin \omega t' +$
 $+ \bar{j} (-n_3 \cos \omega t') + \bar{k} (n_2 \cos \omega t' - n_1 \sin \omega t') =$

sin theta / R
 R/c

$$\begin{aligned}
&= (\cos^4 \sin^2 \bar{e}_z + \cos^4 \cos^2 \bar{e}_\theta - \sin^4 \bar{e}_\varphi) \cos^2 \bar{e}_\varphi \sin \omega t' + \\
&+ (\sin^4 \sin^2 \bar{e}_z + \sin^4 \cos^2 \bar{e}_\theta + \cos^4 \bar{e}_\varphi) (-\cos^2 \bar{e}_\varphi) \cos \omega t' + \\
&+ (\cos^2 \bar{e}_z - \sin^2 \bar{e}_\theta) (\sin^2 \sin^4 \bar{e}_\theta \cos \omega t' - \\
&- \sin^2 \cos^4 \bar{e}_\theta \sin \omega t') = (\cos^4 \sin^2 \cos^2 \bar{e}_z + \\
&+ \cos^4 \cos^2 \bar{e}_\theta - \sin^4 \cos^2 \bar{e}_\varphi) \sin \omega t' - (\sin^4 \sin^2 \cos^2 \bar{e}_z + \\
&+ \sin^4 \cos^2 \bar{e}_\theta + \cos^4 \cos^2 \bar{e}_\varphi) \cos \omega t' + (\cos^2 \sin^2 \sin^4 \bar{e}_z - \\
&- \sin^2 \sin^4 \bar{e}_\theta) \cos \omega t' - (\cos^2 \sin^2 \cos^4 \bar{e}_z - \sin^2 \cos^4 \bar{e}_\theta) \\
&\sin \omega t' = \cos^4 \bar{e}_\theta \sin \omega t' - \sin^4 \bar{e}_\theta \cos \omega t' - \sin^4 \cos^2 \bar{e}_\varphi \\
&\sin \omega t' - \cos^4 \cos^2 \bar{e}_\varphi \cos \omega t' = \bar{e}_\theta (\cos^4 \sin \omega t' - \\
&- \sin^4 \cos \omega t') - \bar{e}_\varphi (\sin^4 \sin \omega t' + \cos^4 \cos \omega t') \cos \theta = \\
&= \bar{e}_\theta \sin(\omega t' - \varphi) - \bar{e}_\varphi \cos(\omega t' - \varphi) \cos \theta = \\
&= -\cos \theta \operatorname{Re}\{\exp(-i(\omega t' - \varphi))\} \bar{e}_\varphi + \\
&+ \sin \theta \operatorname{Im}\{\exp(-i(\omega t' - \varphi))\} \bar{e}_\theta = (-\cos \theta \bar{e}_\varphi + \\
&+ i \bar{e}_\theta) \operatorname{Re}\{\exp(-i(\omega t' - \varphi))\}. \\
\end{aligned}$$

$$\vec{K} = \frac{e \omega^4}{c^3} (\cos \theta \bar{e}_\varphi - i \bar{e}_\theta) \operatorname{Re}\{\exp(-i(\omega t' - \varphi))\}.$$

Если $\cos \theta > 0$ (излучение в верх. полу-
 сфере), то направление — влево справа.
 Если $\cos \theta < 0$, то направление — справа влево.
 Если $\theta = 0$, то — влево справа.
 Если $\theta = \pi$, то — справа влево.

Формула, вычисленная в экваториальной
 плоскости, имеет линейную поперечную

Кривой контур радиуса a с
 центром J вращается с угл.
 ω в/з осей, n -ая образует угол d
 с нормалью к плоскости контура

4.3

$$dY = \frac{1}{4\pi c^3} [\ddot{\vec{p}} \cdot \vec{n}]^2 d\Omega, \\
\vec{\mu} = \frac{4S}{c} \vec{n}'' = \frac{4\pi a^2}{c} \vec{n}'' = \mu \vec{n}'',$$

$$\vec{n}'' = \{\sin d \cos \omega t', \sin d \sin \omega t', \cos d\}, \\
\ddot{\vec{\mu}} = -\omega^2 \mu \sin d \vec{n}', \quad \vec{n}' = \{\cos \omega t', \sin \omega t', 0\}.$$

$$dY = \frac{\mu^2 \omega^4 \sin^2 d}{4\pi c^3} [\vec{n}' \cdot \vec{n}]^2 d\Omega$$

Аналогично 4.2, $[\vec{n}' \cdot \vec{n}] = \frac{1}{2} (1 + \cos^2 \theta) \Rightarrow$

$$dY = \frac{\mu^2 \omega^4 \sin^2 d}{8\pi c^3} (1 + \cos^2 \theta) d\Omega.$$

$$Y = \frac{2}{3} \frac{\mu^2 \omega^4 \sin^2 d}{c^3} = \frac{2}{3} \frac{4^2 \pi^2 a^4 \omega^4 \sin^2 d}{c^5}$$

$$\vec{K} = \frac{1}{c} [\dot{\vec{A}} \cdot \vec{n}] = \frac{1}{c} \left[\frac{[\ddot{\vec{\mu}} \cdot \vec{n}]}{cR} \vec{n} \right] = \frac{1}{c^2 R} [[\ddot{\vec{\mu}} \cdot \vec{n}] \vec{n}],$$

$$\vec{E} = [\vec{K} \cdot \vec{n}] = \frac{1}{c^2 R} [\vec{n} \cdot \ddot{\vec{\mu}}] = \frac{-\omega^2 \mu \sin d}{c^2 R} [\vec{n} \cdot \vec{n}'],$$

$$[\vec{n} \cdot \vec{n}'] = \begin{vmatrix} \bar{i} & \bar{j} & \bar{k} \\ \sin d \cos \omega t' & \sin d \sin \omega t' & \cos d \\ \cos \omega t' & \sin \omega t' & 0 \end{vmatrix} = -\bar{i} n_3 \sin \omega t' +$$

$$+\bar{j} n_3 \cos \omega t' + \bar{k} (n_1 \sin \omega t' - n_2 \cos \omega t') =$$

$$\begin{aligned}
 &= -(\cos\psi \sin\theta \bar{e}_x + \cos\psi \cos\theta \bar{e}_y - \sin\psi \bar{e}_z) \cos\theta \sin\omega t' + \\
 &+ (\sin\psi \sin\theta \bar{e}_x + \sin\psi \cos\theta \bar{e}_y + \cos\psi \bar{e}_z) \cos\theta \cos\omega t' + \\
 &+ (\cos\theta \bar{e}_x - \sin\theta \bar{e}_y) (\sin\theta \cos\psi \sin\omega t' - \sin\theta \sin\psi \cos\omega t') \\
 &= (\cos\theta \bar{e}_y - i \bar{e}_z) \operatorname{Re} \{ \exp(-i(\omega t' - \psi)) \} \\
 E &= \frac{\omega^2 \mu_0 \rho_a^2 \sin\alpha}{c^3 R} (i \bar{e}_z - \cos\theta \bar{e}_y) \operatorname{Re} \{ \exp(-i(\omega t' - \psi)) \}
 \end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
 [\bar{n}' \bar{n}] &= \bar{e}_z (\cos\psi \sin\omega t' - \sin\psi \cos\omega t') - \bar{e}_y \cos\theta \\
 &(\sin\psi \sin\omega t' + \cos\psi \cos\omega t')
 \end{aligned}$$

$$[([\bar{n}' \bar{n}] \bar{n})] = \begin{vmatrix} \bar{i} & \bar{j} & \bar{k} \\ 0 & \cos\psi \sin\omega t' & (-\sin\psi \sin\omega t' - \cos\psi \cos\omega t') \\ n_1 & n_2 & n_3 \end{vmatrix} =$$

$$\begin{aligned}
 &= \bar{i} \left(\frac{\cos\psi \sin\omega t' - \sin\psi \cos\omega t'}{\cos\theta} n_3 + n_2 (\sin\psi \sin\omega t' + \cos\psi \cos\omega t') \right) - \bar{j} (\sin\psi \sin\omega t' + \cos\psi \cos\omega t') n_1 - \\
 &- \bar{k} (\cos\psi \sin\omega t' - \sin\psi \cos\omega t') n_1 = \\
 &= \frac{(\cos\psi \sin\theta \bar{e}_x + \cos\psi \cos\theta \bar{e}_y - \sin\psi \bar{e}_z) (\sin(\omega t' - \psi) \cdot \cos\theta + \cos(\omega t' - \psi) \sin\theta \sin\psi)}{\cos\theta} - (\sin\psi \sin\theta \bar{e}_x + \sin\psi \cos\theta \bar{e}_y + \cos\psi \bar{e}_z) \cos(\omega t' - \psi) \sin\theta \cos\psi - \\
 &- (\cos\theta \bar{e}_x - \sin\theta \bar{e}_y) \sin(\omega t' - \psi) \sin\theta \cos\psi = \\
 &= \cos\psi \cos\theta \sin(\omega t' - \psi) \bar{e}_z - \sin\psi \cos\theta \sin(\omega t' - \psi) \bar{e}_y + \\
 &+ \sin\psi \sin^2\theta \cos\psi \cos\theta \bar{e}_x \cos(\omega t' - \psi) - \sin^2\psi \sin\theta \cos\theta \cos(\omega t' - \psi) \bar{e}_y - \\
 &- \cos^2\psi \sin\theta \cos\theta \cos(\omega t' - \psi) \bar{e}_z + \cos\psi \sin^2\theta \sin(\omega t' - \psi) \bar{e}_z =
 \end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
 &= \cos\psi \sin(\omega t' - \psi) \bar{e}_z - \sin\theta \cos\theta \cos(\omega t' - \psi) \bar{e}_y - \\
 &- \sin\psi \cos\theta \sin(\omega t' - \psi) \bar{e}_z
 \end{aligned}$$

(4.1)

$a \ll c/\omega, e, \omega, a.$

$$dY = \frac{1}{4\pi\epsilon^2} \cdot \frac{1}{36c^2} [\ddot{\vec{D}}\vec{n}]^2 d\Omega$$

$$[\ddot{\vec{D}}\vec{n}]^2 = \ddot{D}^2 - (\ddot{\vec{D}}\vec{n})^2 = \ddot{D}_x^2 - \ddot{D}_x n_x \ddot{D}_y n_y - \ddot{D}_y n_x \ddot{D}_y n_y - \ddot{D}_z^2 - \ddot{D}_z n_x \ddot{D}_z n_x - \ddot{D}_z n_y \ddot{D}_z n_y - \ddot{D}_z n_z \ddot{D}_z n_z = \frac{1}{3} \ddot{D}_x^2 - \frac{1}{15} \ddot{D}_y^2 - \frac{1}{15} \ddot{D}_z^2 = \frac{1}{5} \ddot{D}_x^2$$

$$\bar{Y} = \frac{1}{180c^5} \ddot{D}_x^2$$

$$\ddot{D}_{xx} = e(3x_1^2 - x^2 \delta_{11}), \quad \ddot{D}_{yy} = -\frac{1}{2} \ddot{D}_{xx}$$

$$\ddot{D}_{zz} = e(2z^2 - x^2) = 2ez^2,$$

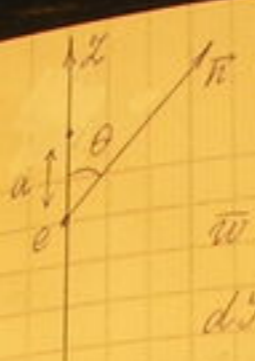
$$x^2 = a^2 \cos^2 \omega t', \quad \ddot{D}_{zz} = 2e \cdot 2a^2 \omega \cos \omega t' \sin \omega t' = -2a^2 \omega \sin 2\omega t', \dots, \quad \ddot{\ddot{D}}_{zz} = 8ea^2 \omega^3 \sin \omega t'$$

$$\ddot{\ddot{D}}_{zz} = \frac{3}{2} \ddot{\ddot{D}}_{zz} \Rightarrow \bar{Y}_q = \frac{1}{180c^5} \cdot \frac{3}{2} \cdot 64 e^2 a^4 \omega^6 \sin^2 \omega t' = \frac{4}{15c^5} e^2 a^4 \omega^6$$

$$\bar{Y}_q = \frac{4}{15} \frac{e^2 a^4 \omega^6}{c^5}$$

Усреднение по углам и по времени. $\bar{Y}_q = \frac{4}{15} \frac{e^2 a^4 \omega^6}{c^5} \cdot \frac{3c^3}{e^2 a^2 \omega^4} = \frac{4}{5} \frac{a^2 \omega^2}{c^3}$

(4.1)



$a \ll c/\omega, e, \omega, a.$

$$dY = \frac{e^2}{4\pi\epsilon^2} [\dot{\vec{w}}\vec{n}]^2 d\Omega$$

$$\vec{w} = -\omega^2 \vec{r} = -\omega^2 a \cos \omega t' \vec{k}$$

$$dY = \frac{e^2 a^2 \omega^4}{4\pi\epsilon^2} \cos^2 \omega t' [\dot{\vec{n}}\vec{n}]^2 d\Omega$$

где $\vec{n}' = \{0, 0, 1\}, \quad \vec{n} = \{\sin \theta \cos \varphi, \sin \theta \sin \varphi, \cos \theta\}$

$$[\dot{\vec{n}}\vec{n}]^2 = \sin^2 \theta \Rightarrow dY = \frac{e^2 a^2 \omega^4}{8\pi\epsilon^2} \sin^2 \theta d\Omega$$

$$\int \sin^2 \theta d\Omega = 4\pi \left(1 - \frac{1}{3}\right) = \frac{8\pi}{3}$$

$$\bar{Y} = \frac{e^2 a^2 \omega^4}{3c^3}$$

$$\vec{K} = \frac{1}{c} [\dot{\vec{A}}\vec{n}] = \frac{e}{c^2 R} [\dot{\vec{w}}\vec{n}] = -\frac{e\omega^2 a}{c^2 R} [\dot{\vec{n}}\vec{n}] \cos \omega t'$$

$$\begin{pmatrix} \vec{i} \\ \vec{j} \\ \vec{k} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \cos \varphi \sin \theta & \cos \varphi \cos \theta & -\sin \varphi \\ \sin \varphi \sin \theta & \sin \varphi \cos \theta & \cos \varphi \\ \cos \theta & -\sin \theta & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \vec{e}_x \\ \vec{e}_y \\ \vec{e}_z \end{pmatrix}$$

$$[\dot{\vec{n}}\vec{n}] = \begin{vmatrix} \vec{i} & \vec{j} & \vec{k} \\ 0 & 0 & 1 \\ n_1 & n_2 & n_3 \end{vmatrix} = -\vec{i} n_2 + \vec{j} n_1 =$$

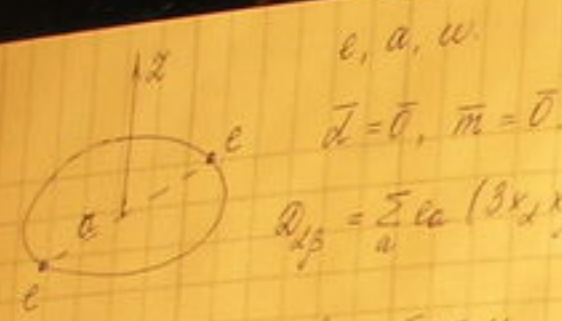
$$= -(\cos \varphi \sin \theta \vec{e}_x + \cos \varphi \cos \theta \vec{e}_y - \sin \varphi \vec{e}_z) \sin \theta \sin \varphi + (\sin \varphi \sin \theta \vec{e}_x + \sin \varphi \cos \theta \vec{e}_y + \cos \varphi \vec{e}_z) \sin \theta \cos \varphi = \sin \theta \vec{e}_z$$

$$\vec{K} = -\frac{e\omega^2 a}{c^2 R} \sin \theta \vec{e}_z \operatorname{Re}\{\exp(-i\omega t')\}$$

Полупрямую линию. Прямая ось Oz ($\theta = 0, \pi$) волны не излучается.

$[\dot{\vec{n}}\vec{n}] = (\dot{n}_1 n_2 - \dot{n}_2 n_1) \vec{k} - (\dot{n}_2 n_3 - \dot{n}_3 n_2) \vec{i} - (\dot{n}_3 n_1 - \dot{n}_1 n_3) \vec{j}$

4.5.



e, a, ω
 $\vec{d} = \vec{0}, \vec{m} = \vec{0}$

$$D_{ij} = \sum_a \frac{e a}{a} (3x_i x_j - r^2 \delta_{ij})$$

Рассчитаем в координатах: $d \neq$

$$D_{xx} = e (3a^2 \cos^2 \omega t' - a^2 + 3a^2 \cos^2 (\omega t' - d) - a^2) =$$

$$= ea^2 (3 \cos^2 \omega t' - 2 + 3 \cos^2 (\omega t' - d)) =$$

$$= ea^2 (2 \cos^2 \omega t' - \sin^2 \omega t' + 2 \cos^2 (\omega t' - d) - \sin^2 (\omega t' - d)) =$$

$$= ea^2 \left(\frac{3}{2} (1 + \cos 2\omega t') - 2 + \frac{3}{2} (\cos 2(\omega t' - d) + 1) \right) =$$

$$= ea^2 (3 \cos(2\omega t' - d) \cos d + 1)$$

$$D_{yy} = ea^2 (1 - 3 \cos(2\omega t' - d) \cos d)$$

$$D_{zz} = -2ea^2$$

$$D_{xy} = D_{yx} = \sum_a 3ea x y = 3ea^2 (\cos \omega t' \sin \omega t' + \cos(\omega t' - d) \sin(\omega t' - d)) =$$

$$= 3ea^2 \sin(2\omega t' - d) \cos d$$

$$D_{yz} = D_{zx} = 0$$

$$\vec{D} = \vec{e}_x (D_{xx} n_x + D_{xy} n_y) + \vec{e}_y (D_{yy} n_y + D_{yx} n_x) + \vec{e}_z (D_{zz} n_z) =$$

$$= ea^2 [3 \cos(2\omega t' - d) \cos d + 1] \cdot \cos^4 \sin \theta + 3 \sin(2\omega t' - d) \cos d \cdot \sin^4 \sin \theta +$$

$$+ ea^2 [(1 - 3 \cos(2\omega t' - d) \cos d) \cdot \sin^4 \sin \theta +$$

$$+ 3 \sin(2\omega t' - d) \cos d \cos^4 \sin \theta] \vec{e}_y + 1 \cdot \cos^2 \sin \theta$$

$$(\cos(2\omega t' - d))''' = 8\omega^3 \sin(2\omega t' - d)$$

$$(\sin(2\omega t' - d))''' = -8\omega^3 \cos(2\omega t' - d)$$

$$\vec{D}''' = ea^2 \left\{ (24\omega^3 \sin(2\omega t' - d) \cos d \cos^4 \sin \theta - 24\omega^3 \cos(2\omega t' - d) \cos d \sin^4 \sin \theta) \vec{e}_x - \right.$$

$$\left. - (24\omega^3 \sin(2\omega t' - d) \cos d \sin^4 \sin \theta + 24 \cos(2\omega t' - d) \cos d \cos^4 \sin \theta \cdot \omega^3) \vec{e}_y \right\} =$$

$$= ea^2 \left\{ 24\omega^3 \cos d \sin \theta \cdot \sin(2\omega t' - d - \varphi) \vec{e}_x - 24\omega^3 \cos d \sin \theta \cos(2\omega t' - d - \varphi) \vec{e}_y \right\}$$

$$= 24 ea^2 \omega^3 \cos d \sin \theta \left\{ \vec{e}_x \sin(2\omega t' - d - \varphi) - \vec{e}_y \cos(2\omega t' - d - \varphi) \right\}$$

$$[\vec{D} \vec{n}] = ?$$

$$\vec{D} = \left\{ \sin(2\omega t' - d - \varphi) (\cos^4 \sin \theta \vec{e}_x + \cos^4 \cos \theta \vec{e}_y - \sin^4 \vec{e}_z) - \cos(2\omega t' - d - \varphi) (\sin^4 \sin \theta \vec{e}_x + \sin^4 \cos \theta \vec{e}_y + \cos^4 \vec{e}_z) \right\} \cdot 24\omega^3 ea^2 \omega^3 \cos d \sin \theta$$

$$\vec{D}''' = 24\omega^3 ea^2 \omega^3 \cos d \sin \theta \left\{ \sin(2\omega t' - d - 2\varphi) \sin \theta; \sin(2\omega t' - d - 2\varphi) \cos \theta; -\cos(2\omega t' - d - 2\varphi) \right\}$$

$$[\vec{D} \vec{n}] = 24\omega^3 ea^2 \omega^3 \cos d \sin \theta [\vec{D} \vec{n}] =$$

$$= 24\omega^3 ea^2 \cos d \sin \theta \left\{ -\vec{e}_\theta \vec{e}_\varphi + \vec{e}_\varphi \vec{e}_\theta \right\}$$

$$\left(-\vec{e}_\varphi \sin(2\omega t' - d - 2\varphi) \cos \theta + \vec{e}_\theta \cos(2\omega t' - d - 2\varphi) \right)$$

$$dJ = \frac{24^2 \omega^6 ea^4 \cos^2 d \sin^2 \theta}{4\pi \epsilon^3 \cdot 36c^2} \cdot \frac{1}{2} (1 + \cos^2 \theta) d\varphi$$

$$\vec{r}_2 = d = \pi \Rightarrow \cos^2 d = 1$$

$$\frac{dY}{d\alpha} = \frac{2e^2 a^2 \omega^6}{\pi c^5} \sin^2 \theta (1 + \cos^2 \theta) d\alpha$$

$$\int \sin^2 \theta (1 + \cos^2 \theta) d\alpha = \int (1 - \cos^2 \theta) d\alpha = \frac{16}{5} \pi$$

$$\bar{Y} = \frac{32}{5} \frac{e^2 a^2 \omega^6}{c^5}$$

Численка упрощается до.

4.6) Определим, при каком угле $\varphi = \pi - d$ мин-ому E_1 и E_2 упрощению в 4.5. будем равнозначны.

Мин-ому E_1 :

$$\vec{r} = ea \left\{ \cos \omega t' + \cos(\omega t' - d); \sin \omega t' + \sin(\omega t' - d); 0 \right\}$$

$$= ea \cos \frac{d}{2} \left\{ \cos(\omega t' - \frac{d}{2}); \sin(\omega t' - \frac{d}{2}); 0 \right\}$$

$$\ddot{\vec{r}} = -2ea \omega^2 \cos \frac{d}{2} \left\{ \cos(\omega t' - \frac{d}{2}); \sin(\omega t' - \frac{d}{2}); 0 \right\}$$

$$\frac{dY}{d\alpha} = \frac{1}{4\pi c^3} [\ddot{\vec{r}} \cdot \vec{n}]^2$$

$$[\ddot{\vec{r}} \cdot \vec{n}]^2 = \ddot{\vec{r}}^2 - (\ddot{\vec{r}} \cdot \vec{n})^2 = 4e^2 a^2 \omega^4 \cos^2 \frac{d}{2} \left\{ 1 - \right.$$

$$\left. - (\cos(\omega t' - \frac{d}{2}) \sin \theta \cos \varphi + \sin(\omega t' - \frac{d}{2}) \sin \theta \sin \varphi)^2 \right\}$$

$$= 4e^2 a^2 \omega^4 \cos^2 \frac{d}{2} \left(1 - \frac{1}{2} \sin^2 \theta \right) = 4e^2 a^2 \omega^4 \cos^2 \frac{d}{2} \cdot \frac{1}{2} (1 + \cos^2 \theta)$$

$$\frac{dY}{d\alpha} = \frac{\omega^4 e^2 a^2 \cos^2 \frac{d}{2}}{2\pi c^3} (1 + \cos^2 \theta)$$

$$\bar{Y}_2 = \frac{8}{3} \frac{\omega^4 e^2 a^2}{c^3} \cos^2 \frac{d}{2}$$

$$\bar{Y}_1 = \frac{32}{5} \frac{e^2 a^2 \omega^6}{c^5} \cos^2 d$$

$\vec{r}_d = \vec{r}_q \Leftrightarrow \cos^2 d = \frac{5}{8} \frac{c^2}{\omega^2 a^2}$
 Если $d \rightarrow 0$, то $E_2 \ll E_1$; если $d \rightarrow \pi$, то $E_1 \ll E_2$ (при $d = \pi$ $E_1 = 0$). Поэтому максимумы урона будут при π $\Rightarrow d \in \Pi, \frac{d}{2} \in \Pi$

$$\frac{\cos \frac{d}{2}}{\cos d} = -\sqrt{\frac{12}{5}} \frac{a\omega}{c}$$

Если $d = \pi - \varphi$, то $\frac{\cos(\frac{\pi - \varphi}{2})}{\cos(\pi - \varphi)} = \frac{\sin \frac{\varphi}{2}}{-1} = -\frac{\varphi}{2}$

$$= -\sqrt{\frac{12}{5}} \frac{a\omega}{c}$$

$$\varphi = 2\sqrt{\frac{12}{5}} \frac{a\omega}{c}$$

3. Определим \vec{r} радиус-вектору произвольной точке \vec{r} с a и ω (считаем // осей)

$$\dot{\vec{r}} = \ddot{\vec{r}} = 0$$

$$\vec{r} = \frac{1}{c^2 R} \frac{\partial}{\partial t} \int \vec{r}' + \frac{\vec{r} \cdot \vec{n}}{c} (\vec{r} \cdot \vec{n}) d\vec{r}' = \frac{1}{c^2 R} \frac{\partial}{\partial t} \sum_i e_i (\vec{r} \cdot \vec{r}_i) \vec{r}_i$$

$$\frac{dY}{d\alpha} = \frac{1}{4\pi c^3} [\vec{r} \cdot \vec{n}]^2 R^2 d\alpha$$

Принимая геометрию как угол, нормаль

$$\vec{r} = \frac{1}{c^2 R} \frac{\partial}{\partial t} \sum_i e_i (\vec{r} \cdot \vec{r}_i) \vec{r}_i = \frac{\partial \vec{n}}{\partial t} \vec{v}, \quad \vec{r} = \frac{\partial \vec{n}}{\partial t} \vec{v}$$

где $\vec{v} = \{0, 0, \ddot{z}\}$

$$\frac{dY}{d\alpha} = \frac{(\partial \vec{n})^2}{4\pi c^3} \ddot{z}^2 [\vec{r} \cdot \vec{n}]^2 d\alpha$$

$$\ddot{z}^2 = a^2 \omega^6 \sin^2 \omega t'$$

$$\frac{dY}{d\alpha} = \frac{d^2 \omega^6 a^2}{4\pi c^3} \frac{1}{2} (\vec{r} \cdot \vec{n})^2 [\vec{r} \cdot \vec{n}]^2 d\alpha$$

$$[\vec{r}\ddot{\vec{r}}]^2 = 1 - (\dot{\vec{r}}\ddot{\vec{r}})^2 = 1 - \omega^4 r^4$$

$$(\ddot{\vec{r}})^2 = d^2(\dot{\vec{r}})^2 = d^2 \cos^4 \theta$$

$$d\vec{r} = \frac{d^2 \omega^6 a^2}{3\pi c^3} \cos^4 \theta (1 - \cos^2 \theta) d\theta$$

$$\int (\cos^2 \theta - \cos^4 \theta) d\theta = \frac{4\pi}{3} - 3 \frac{4\pi}{15} = \frac{8}{15} \pi$$

$$\vec{r} = \frac{d^2 \omega^6 a^2}{15c^3}$$

интеграл, выходящий за пределы:

$$\Delta E = \int_0^T \vec{r} dt = \frac{2 d^2 \omega^6 a^2}{15c^3} \int_0^T \sin^2 \omega t' dt' =$$

$$T = \frac{2\pi}{\omega} = \frac{2 d^2 \omega^5 a^2 \pi}{15c^3}$$

Задача 5. Ускорение частицы при столкновении.

5.1. Частица e, m налетает со ω на неподвижный кулоновский центр e, q на расстоянии r_0 . Столкновение лобовое, скорость на ω v_0 . ? кон. эн. ускор. за все тем.

$$\Delta E = \frac{2}{3} \frac{e^2}{c^3} \int_{-\infty}^{+\infty} \omega^2 dt = \frac{4}{3} \frac{e^2}{c^3} \int_0^{\infty} \omega^2 dt = \quad \omega = \frac{eq}{mr^2}$$

$$= \frac{4}{3} \frac{e^2}{c^3} \int_0^{v_0} \omega dv = \frac{4}{3} \frac{e^2}{c^3} \int_0^{v_0} \frac{eq}{mr^2} dv$$

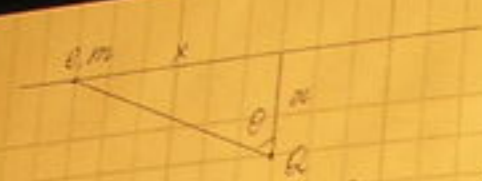
$$\text{И.к.} \quad \frac{mv^2}{2} + \frac{eq}{r} = \frac{mv_0^2}{2} \Rightarrow \frac{1}{r} = \frac{m}{2eq} (v_0^2 - v^2)$$

$$\Delta E = \frac{4em}{3q^2 c^3} \int_0^{v_0} (v_0^2 - v^2)^2 dv$$

$$\int_0^{v_0} (v_0^4 - 2v_0^2 v^2 + v^4) dv = v_0^4 v_0 - \frac{2}{3} v_0^2 v_0^3 + \frac{v_0^5}{5} = v_0^5 \left(\frac{15 - 10 + 3}{15} \right) = \frac{8}{15} v_0^5$$

$$\Delta E = \frac{8}{15} \frac{e}{q} \frac{mv_0^5}{c^3}$$

5.2. Нерелятив. частица e, m рассеивается в кулон. поле ω точечной заряженной центра (R) с прицельным расстоянием a , обеспечивающим малость отклонения, $mv_0^2 \gg e\phi$ (периферическое рассеяние). v_0 - скорость на ω .



т.е. $F \sim \frac{eQ}{r^2}$, $dt \sim \frac{a}{v} \Rightarrow \frac{eQ}{amv^2} \ll 1$ — справедливо

значит, тогда $\frac{F}{m\ddot{r}} dt = \frac{dp}{p} \ll 1$

$$\Delta F = \frac{2}{3} \frac{e^4 Q^2}{c^3} \int_{-\infty}^{+\infty} \frac{dt}{r^4} = \frac{2}{3} \frac{e^4 Q^2}{m^2 c^3 v_0^4} \int_{-\pi/2}^{+\pi/2} \frac{d\theta}{\cos^4 \theta}$$

Пусть $x = v_0 t$, т.е. $\frac{dp}{p} \ll 1$, то

$$dx = v_0 dt \Rightarrow \Delta F = \frac{2}{3} \frac{e^4 Q^2}{m^2 c^3 v_0^4} \int_{-\pi/2}^{+\pi/2} \frac{dx}{r^4} = \frac{2}{3} \frac{e^4 Q^2}{m^2 c^3 v_0^4} \int_{-\pi/2}^{+\pi/2} \frac{a}{a^2 \cos^4 \theta} d\theta =$$

$$\left\{ \begin{aligned} x &= a \tan \theta, & dx &= +a \frac{d\theta}{\cos^2 \theta}, & r &= \frac{a}{\cos \theta} \end{aligned} \right.$$

$$= \frac{2}{3} \frac{e^4 Q^2}{m^2 c^3 v_0^4} \cdot \frac{1}{a} = \frac{e^4 Q^2}{3 m^2 c^3 v_0^4 a^3}$$

5.3. Нерелятивистская частица с м движется в одн. направлении магн. поле H. Каковы время и течение к-ого энергии частицы уменьшаются в 10 раз безызлучательного излучения.

$$m\ddot{r} = \frac{e}{c} [\dot{r}H] = \frac{e}{c} \dot{r} H \sin \theta = \frac{e}{c} \dot{r} H$$

$$\ddot{r} = \frac{2}{3c^3} |\dot{r}|^2 = \frac{2e^2}{3c^3} \left| \frac{dr}{dt} \right|^2 = \frac{2}{3} \frac{e^4 H^2 v^2}{c^5 m^2}$$

$$\ddot{r} = \frac{dW}{dt} \Rightarrow dt = \frac{dW}{\ddot{r}} \Rightarrow$$

$$t = \int_0^W dt = \frac{1}{\ddot{r}} \int_{W_0}^W dW = \frac{1}{\ddot{r}} \frac{W_0(n-1)}{n} = \frac{2}{3} \frac{e^5 m^2}{c^5 H^2 v^2} \frac{W_0(n-1)}{n}$$

$$= \frac{3}{4} \frac{e^5 m^3}{c^4 H^2} \frac{n-1}{n}$$

т.е. $W_0 = \frac{m^2 v^2}{2} \Rightarrow \frac{W_0}{v^2} = \frac{m}{2}$

$$t = \frac{27}{40} \frac{m^3 c^5}{H^2 e^5}$$

а) Выяснить число оборотов и время пути — 5.4. ил. атомца в модели Резерфорда, считая $v \ll c$, если радиус орбиты $a = 0.5 \cdot 10^{-8}$ см, $m = 0.9 \cdot 10^{-27}$ г, $e = 4.8 \cdot 10^{-10}$ абв. ед.

Б/считаете, что в момент падения на ядро е движется по окружности равномерно

$$\ddot{r} = -\frac{dE}{dt} = \frac{2}{3} \frac{e^2 \omega^2}{c^3} = \frac{2}{3} \frac{e^2 \cdot e^4}{c^3 m^2 v^4}$$

По теореме Вириала: $E = -\frac{e^2}{2r}$

$$\frac{e^2}{2} \frac{d}{dt} \left(\frac{1}{r} \right) = -\frac{2e^6}{3m^2 c^3} \left(\frac{1}{r} \right)^4$$

$$-\frac{1}{r^2} \frac{dr}{dt} = \frac{4e^4}{3m^2 c^3} \frac{1}{r^4}, \quad r^2 dr = -\frac{4}{3} \frac{e^4}{m^2 c^3} dt$$

$$\frac{r^3}{3} \Big|_a^0 = -\frac{4e^4}{3m^2 c^3} \Delta t \Rightarrow \Delta t = \frac{1}{4} \frac{m^2 c^3 a^3}{e^4}$$

$$\text{Время пути } \Delta t = \frac{(0.9)^2 \cdot 10^{-54} (3)^3 \cdot 10^{50} (0.5)^3 \cdot 10^{-24}}{(3)^4 \cdot 4 \cdot (4.8)^4 \cdot 10^{-40}} = 3.2 \cdot 10^{-13} \text{ с.}$$

б) Определить вероятность перехода атомца вогорога из 2p в 1s.



$$\ddot{r} = -\frac{dE}{dt} = \frac{2}{3} \frac{e^2 \omega^2}{c^3} = \frac{2}{3} \frac{e^6}{c^3 m^2 v^4}$$

30. $\vec{r} = -\frac{e^2}{2a^3} \vec{r}$

$$\frac{1}{2} \frac{d^2}{dt^2} \left(\frac{1}{r} \right) = \frac{1}{2} \frac{d^2}{dt^2} \left(\frac{1}{r} \right)^2$$

$$-\frac{1}{2} \frac{d^2}{dt^2} \left(\frac{1}{r} \right) = \frac{1}{2} \frac{d^2}{dt^2} \left(\frac{1}{r} \right)^2$$

$$\frac{1}{2} \frac{d^2}{dt^2} \left(\frac{1}{r} \right) = -\frac{1}{2} \frac{d^2}{dt^2} \left(\frac{1}{r} \right)^2$$

$$63a^3 = 4 \frac{e^2}{m^2 c^3} dt$$

вычисляем: $W = \frac{1}{dt} = \frac{4}{63} \frac{e^2}{m^2 c^3 a^3} = \left(\frac{2}{3} \right)^2 \frac{2}{3} \frac{e^2}{a^3}$

$$a = \frac{4}{m c^2}$$

Задача 6. Рассчитать силу тока. Сила тока.

предположим, что ток течет по оси z. Тогда в сферической системе координат, и будем считать, что ток течет по оси z. Тогда в сферической системе координат, и будем считать, что ток течет по оси z.

(6.1)

$$\vec{r} + \omega_0^2 \vec{r} = \frac{2e^2}{3mc^3} \ddot{\vec{r}} + \frac{e}{m} \vec{E} e^{-i\omega t}$$

Решение: $\vec{r} = \vec{r}_0 e^{-i\omega t} \Rightarrow$

$$-\vec{r}_0 \omega^2 + \omega_0^2 \vec{r}_0 = -i \frac{2e^2}{3mc^3} \omega^2 \vec{r}_0 + \frac{e}{m} \vec{E}_0$$

$$\vec{r}_0 = \frac{e}{m} \frac{\vec{E}_0}{\omega_0^2 - \omega^2 - i\omega \gamma} = r_0 \frac{e^2}{e} \frac{\vec{E}_0}{\omega_0^2 - \omega^2 - i\omega \gamma}$$

$$\text{где } \gamma = \frac{2e^2 \omega^2}{3mc^3}, \quad r_0 = \frac{e^2}{m c^2}$$

$$\vec{r} = r_0 \cos \omega t = r_0 \cos \omega t \cdot \vec{n}', \quad \vec{n}' = \{0, 0, 1\}$$

$$\frac{d\vec{r}}{dt} = \frac{1}{4\pi \epsilon_0} \frac{1}{r^2} \frac{d\vec{r}}{dt} \times \vec{n} = \frac{1}{4\pi \epsilon_0} \frac{r_0^2 e^2 \omega^4}{r^2} \frac{1}{r^2} \frac{d\vec{r}}{dt} \times \vec{n}$$

$$|\vec{n}' \times \vec{n}|^2 = 1 - (\vec{n}' \cdot \vec{n})^2 = 1 - \cos^2 \theta = \sin^2 \theta$$

$$\frac{d\vec{r}}{dt} = \frac{1}{4\pi \epsilon_0} \frac{d\vec{r}}{dt}, \quad \vec{r} = \frac{e^2}{dt} \text{ — нормировка}$$

$$\frac{d\vec{r}}{dt} = \frac{r_0}{e^2} \frac{1}{4\pi \epsilon_0} \frac{r_0^2 e^2 \omega^4}{e^2} \frac{e^2 \omega^4}{e^2} \frac{\sin^2 \theta}{(\omega_0^2 - \omega^2)^2 + \omega^2 \gamma^2}$$

$$= \frac{r_0^2 \omega^4 \sin^2 \theta}{(\omega_0^2 - \omega^2)^2 + \omega^2 \gamma^2}$$

$$\vec{r} = \int \frac{d\vec{r}}{dt} dt = \frac{8\pi}{3} \frac{r_0^2 \omega^4}{(\omega_0^2 - \omega^2)^2 + \omega^2 \gamma^2}$$

62) Пусть $\vec{k} = \{0, 0, k\}$, $\omega_2 = \frac{e\hbar k}{mc} \ll \omega_0$.

$$m\ddot{\vec{r}} + m\omega_0^2\vec{r} = \frac{e}{c}[\dot{\vec{r}} \times \vec{k}]$$

$$\ddot{x} + \omega_0^2 x = \frac{e\hbar}{mc} \dot{y}, \quad \ddot{y} + \omega_0^2 y = -\frac{e\hbar}{mc} \dot{x}, \quad \ddot{z} + \omega_0^2 z = 0$$

Идем к: $\ddot{\xi} + \omega_0^2 \xi = -i \frac{e\hbar}{mc} \dot{\xi}, \quad \xi = x + iy$

$$z = z_0 e^{i\omega_0 t}, \quad \xi = \xi_0 e^{i\omega t} \Rightarrow -\omega^2 + \omega_0^2 = \omega_1 \omega,$$

$$\omega^2 + \omega_1 \omega - \omega_0^2 = 0, \quad \omega = \frac{-\omega_1 \pm \sqrt{\omega_1^2 + 4\omega_0^2}}{2} =$$

$$= -\frac{\omega_1}{2} \pm \frac{\omega_0}{2} \sqrt{1 + \frac{\omega_1^2}{\omega_0^2}} = -\frac{\omega_1}{2} \pm \omega_0 \left(1 + \frac{1}{8} \left(\frac{\omega_1}{\omega_0}\right)^2\right)$$

П.к. $\omega_1 \ll \omega_0$, то $\omega = \omega_0 \pm \omega_1$

$$\vec{r} = A_1 (\vec{e}_x + i\vec{e}_y) e^{i(\omega_0 - \omega_1)t} + A_2 (\vec{e}_x - i\vec{e}_y) e^{i(\omega_0 + \omega_1)t} +$$

$$+ A_3 \vec{e}_z e^{i\omega_0 t}, \quad A_i - \text{const интегрированные}$$

Видно, что вектор в э/поле становится ангулярным, частота его колебаний расщепляется на 3 частоты: ω_0 и $\omega_0 \pm \omega_1$.

Вдоль Oz наблюдается 2 спектр. линии, перпенд. по кругу в против. стороны. В перпенд. к полю направлением наблюд. бы 3 монохром. компонента, поперечное направление. При этом вектор э. поля перпендикулярной спектр. линии колебл. в направл. ш. поля, вектора же э/поля и свет. волны линии колеблется в перп. направлении.

63) Импульс фотона $\vec{p} = \hbar \vec{k} = \frac{E}{c} \cdot \frac{\omega}{c} \vec{n} = \frac{E}{c} \vec{n}$

$$\frac{d\vec{p}}{dt} = \frac{dE}{dt} \vec{n} + E \frac{d\vec{n}}{dt}$$

Задачи 8. Преобразование Лоренца.

8.1. S' движется от-но S с произвольно направленной скор. V

$$\vec{E}_\parallel = \bar{V} \frac{(\vec{E} \cdot \bar{V})}{V^2}, \quad \vec{E}'_\parallel = \bar{V} \frac{(\vec{E}' \cdot \bar{V})}{V^2}$$

$$\vec{E}_\perp = \vec{E} - \vec{E}_\parallel, \quad \vec{E}'_\perp = \vec{E}' - \vec{E}'_\parallel$$

$$\vec{E}'_\parallel = \frac{\vec{E}_\parallel + \bar{V} t'}{\sqrt{1-\beta^2}}, \quad \vec{E}'_\perp = \vec{E}_\perp$$

$$\vec{E} = \bar{V} \frac{(\vec{E} \cdot \bar{V})}{V^2} - \frac{[\vec{E} \times \bar{V}] \times \bar{V}}{V^2} = \frac{\vec{E}'_\parallel + \bar{V} t'}{\sqrt{1-\beta^2}} - \vec{E}'_\perp$$

8.2.
$$-\frac{[\vec{E}' \times \bar{V}] \times \bar{V}}{V^2} = \frac{\vec{E}'_\parallel + \bar{V} t'}{\sqrt{1-\beta^2}} + \left(\frac{1}{\sqrt{1-\beta^2}} - 1 \right) \frac{[\vec{E}' \times \bar{V}] \times \bar{V}}{V^2}$$

Введем пространственный 4-вектор k^i :

$$k^i = \left(\frac{\omega}{c}, \vec{k} \right)$$

Фаза: $d = k^i x^i = \omega t - \vec{k} \cdot \vec{r} = \text{const.}$

$$k^0 = \frac{k^{0'} + \frac{v}{c} k^{1'}}{\sqrt{1-\beta^2}} = \frac{\omega}{c} \Rightarrow$$

$$\omega = \frac{\omega' + v k^{1'}}{\sqrt{1-\beta^2}}$$

Если написать $k^{1'} = \frac{\omega'}{c} \cos \theta'$, $\cos \theta'$ - направляющей косинус \vec{k}' .

$$\omega = \frac{\omega' (1 + \beta \cos \theta')}{\sqrt{1-\beta^2}}$$

$$k^1 = \frac{\omega}{c} n^1 = \frac{k^{1'} - k^{0'} \frac{v}{c}}{\sqrt{1-\beta^2}} = \frac{\frac{\omega'}{c} \cos \theta' + \frac{v}{c^2} \omega'}{\sqrt{1-\beta^2}}$$

8.3. Аберрация - явление отклонения света при переходе к другой системе от-счета.

S скорость частицы в S : $v_x = v \cos \theta$, $v_y = v \sin \theta$; в S' : $v_x' = v' \cos \theta'$, $v_y' = v' \sin \theta'$,

тогда
$$\text{tg} \theta = \frac{v' \sqrt{1 - \frac{v^2}{c^2}} \sin \theta'}{v' \cos \theta' + v}$$

определяет изменение напр-и скорости при переходе от одной сист. к другой.

В нашем случае $v = v' = c \Rightarrow$

$$\text{tg} \theta = \frac{\sqrt{1-\beta^2} \sin \theta'}{\beta + \cos \theta'}$$

Если $v \ll c$, то $\sin \theta - \sin \theta' = -\frac{v}{c} \sin \theta' \cos \theta'$
Угол аберрации $\Delta \theta = \theta' - \theta = \frac{v}{c} \sin \theta'$.

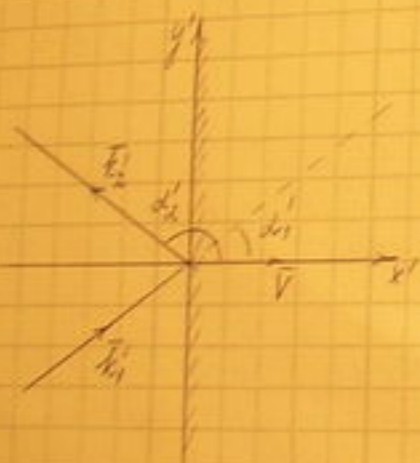
Из 8.2
$$\omega = \frac{\omega' (1 + \beta \cos \theta')}{\sqrt{1-\beta^2}}, \quad \beta = \frac{v}{c}, \quad 8.5$$

ω' - част., измеренная в SO , движ. вместе с сист. излучения

$$|\cos \theta'| \leq 1 \Rightarrow \omega' (1 - \beta) \leq \omega \leq \omega' (1 + \beta)$$

↑ частота движ. фр.

8.6



S' движется с скоростью

В S' направл. з-на
сопряженных:

$$\omega_1 = \omega_2 = \omega', \quad d_2' = \pi - d_1'$$

$$\Rightarrow \cos d_2' = -\cos d_1'$$

$$\cos d_2 = -\frac{(1+\beta^2)\cos d_1 - 2\beta}{1-2\beta\cos d_1 + \beta^2}$$

$$\omega_2 = \omega_1 \frac{1-2\beta\cos d_1 + \beta^2}{1-\beta^2}$$

8.7 ω_2 8.2 энергией:

$$\omega = \frac{\omega' + V k'}{\sqrt{1-\beta^2}} = \frac{\omega' + \omega' \beta \cos \theta}{\sqrt{1-\beta^2}}; \quad \lambda' = \frac{2\pi c}{\omega'}$$

$$\frac{\lambda'}{\lambda} = \frac{\omega}{\omega'} = \frac{1 + \beta \cos \theta}{\sqrt{1-\beta^2}}$$

$$\lambda' = \frac{\lambda(1 + \beta \cos \theta)}{\sqrt{1-\beta^2}}$$

$$\varphi = \frac{e}{R^2}, \quad \bar{A} = c \frac{\bar{V}}{cR^3}, \quad R^2 = \sqrt{(x-Vt)^2 + (1-\beta^2)(y^2+z^2)} \quad (8.8)$$

$$\varphi = \frac{\varphi'}{\sqrt{1-\beta^2}} = \frac{e}{R' \sqrt{1-\beta^2}}$$

$$R' : \quad x' = \frac{x-Vt}{\sqrt{1-\beta^2}}, \quad y' = y, \quad z' = z,$$

$$R'^2 = \frac{(x-Vt)^2 + (1-\beta^2)(y^2+z^2)}{\sqrt{1-\beta^2}}$$

$$E_x = E'_x = \frac{e x'}{R'^3}, \quad E_y = \frac{E'_y}{\sqrt{1-\beta^2}} = \frac{e y'}{R'^3 \sqrt{1-\beta^2}}$$

$$E_z = \frac{E'_z}{\sqrt{1-\beta^2}} = \frac{e z'}{R'^3 \sqrt{1-\beta^2}} \quad (\text{в оном. напр.})$$

$$\Rightarrow \bar{E} = (1 - \frac{V^2}{c^2}) \frac{e \bar{R}}{R'^3}, \quad R = \sqrt{(x-Vt)^2 + y^2 + z^2}$$

$$R'^2 = R^2 (1 - \frac{V^2}{c^2} \sin^2 \theta) \Rightarrow \bar{E} = \frac{e \bar{R}}{R^3 (1 - \beta^2 \sin^2 \theta)^{3/2}}$$

$$\bar{K} = \frac{1}{c} [\bar{V} \bar{E}]$$

$$\varphi = \frac{\varphi'}{\sqrt{1-\beta^2}} = \frac{\bar{d} \bar{r}'}{r'^3 \sqrt{1-\beta^2}}$$

8.9

$$x' = \frac{x-Vt}{\sqrt{1-\beta^2}}, \quad y' = y, \quad z' = z \Rightarrow \bar{r}' = \{x-Vt, \sqrt{1-\beta^2} y, \sqrt{1-\beta^2} z\}$$

$$\Rightarrow \varphi = \frac{\bar{d} \bar{r}'}{r'^3 \sqrt{1-\beta^2}}, \quad \bar{A} = \frac{\bar{V}}{c} \varphi$$