

ЛЕКЦИЯ 17(5). 26.09.2001

НЕПРИВОДИМЫЕ ТЕНЗОРЫ

Возникающие естественным образом при анализе центрально-симметричной одночастичной задачи сферические гармоники Y_{lm} можно определить как собственные векторы оператора \hat{l}_3

$$\hat{l}_3 Y_{lm} = m Y_{lm},$$

удовлетворяющие соотношениям

$$\hat{l}_{\pm} Y_{lm} = \sqrt{(l \mp m)(l \pm m + 1)} Y_{l,m \pm 1}.$$

Если \hat{l}_α реализуются как дифференциальные операторы, то Y_{lm} становятся функциями сферических углов, которые можно толковать как операторы умножения, а приведенные выше равенства можно представить как перестановочные соотношения

$$[\hat{l}_3, Y_{lm}] = m Y_{lm},$$

$$[\hat{l}_{\pm}, Y_{lm}] = \sqrt{(l \mp m)(l \pm m + 1)} Y_{l,m \pm 1}.$$

Этому образцу следует определение неприводимых тензоров.

Неприводимый тензор ранга j – это совокупность $2j + 1$ операторов

$$\hat{T}_{jm}, \quad -j \leq m \leq j,$$

удовлетворяющих перестановочным соотношениям

$$[\hat{j}_3, \hat{T}_{jm}] = m \hat{T}_{jm},$$

$$[\hat{j}_{\pm}, \hat{T}_{jm}] = \sqrt{(j \mp m)(j \pm m + 1)} \hat{T}_{j,m \pm 1}.$$

Из этого определения немедленно получаются общие выражения матричных элементов неприводимых тензоров в базисе $|\gamma, j, m\rangle$, состоящем из собственных векторов операторов \vec{J}^2 и \hat{J}^3 и других операторов $\hat{\Gamma}$, дополняющих первые до полной системы наблюдаемых.

$$1) \quad \langle \gamma_1, j_1, m_1 | \hat{T}_{jm} | \gamma_2, j_2, m_2 \rangle \neq 0, \quad \text{если } m_1 \neq m + m_2,$$

$$2) \quad \langle \gamma_1, j_1, m_1 | \hat{T}_{jm} | \gamma_2, j_2, m_2 \rangle = \langle \gamma_1, j_1 | T_j | \gamma_2, j_2 \rangle \langle j_2 m_2 j m | j_2 j j_1 m_1 \rangle,$$

где $\langle j_2 m_2 j m | j_2 j j_1 m_1 \rangle$ – коэффициенты Клебша-Гордона – скалярные произведения, реализующие разложение собственных векторов операторов J_1^2, J_2^2, J^2, J_3 по собственным векторам операторов $J_1^2, J_{13}, J_2^2, J_{23}$:

$$|j_1 j_2 j m \rangle = \sum_{m_1 m_2} |j_1 m_1 j_2 m_2 \rangle \langle j_1 m_1 j_2 m_2 | j_1 j_2 j m \rangle.$$

Эти соотношения полностью определяют зависимость матричных элементов неприводимых тензоров \hat{T}_{jm} в базисе $|\gamma, j, m\rangle$ от азимутальных квантовых чисел m при любых числах j, j_1, j_2 . Их можно перефразировать так, чтобы не использовать коэффициенты Клебша–Гордона явно. Предположим, что существует такой неприводимый тензор \hat{Q}_{jm} , матричные элементы которого $\langle \gamma_1, j_1, m_1 | \hat{Q}_{jm} | \gamma_2, j_2, m_2 \rangle$ не равны тождественно нулю. В этом случае справедлива формула

$$\langle \gamma_1, j_1, m_1 | \hat{T}_{jm} | \gamma_2, j_2, m_2 \rangle = C(\gamma_1, \gamma_2, j_1, j_2) \langle \gamma_1, j_1, m_1 | \hat{Q}_{jm} | \gamma_2, j_2, m_2 \rangle.$$

Выделение неприводимых тензоров в особый класс величин должно упростить анализ структуры квантовых формул. Приведем несколько примеров неприводимых тензоров.

Неприводимый тензор нулевого ранга — это оператор \hat{T} , коммутирующий со всеми операторами момента количества движения \hat{J}_α :

$$[\hat{J}_\alpha, \hat{T}] = 0,$$

Это — оператор скалярной величины в нашем старом определении. Матричные элементы скаляра имеют особенно простую структуру:

$$\langle \gamma_1, j_1, m_1 | \hat{T} | \gamma_2, j_2, m_2 \rangle = \delta_{j_1 j_2} \delta_{m_1 m_2} \langle \gamma_1, j_1 | T | \gamma_2, j_1 \rangle$$

Декартовы составляющие вектора A_α удовлетворяют перестановочным соотношениям

$$[J_\alpha, A_\beta] = i\epsilon_{\alpha\beta\gamma} A_\gamma.$$

Из них нетрудно получить составляющие **неприводимого тензора первого ранга**. Действительно, нетрудно проверить, что три величины

$$\hat{T}_{1,-1} = b(\hat{A}_1 - i\hat{A}_2), \quad \hat{T}_{1,0} = d\hat{A}_3, \quad \hat{T}_{1,1} = c(\hat{A}_1 + i\hat{A}_2)$$

удовлетворяют перестановочным соотношениям

$$[J_3, \hat{T}_{1m}] = m\hat{T}_{1m}.$$

Их можно считать составляющими неприводимого тензора первого ранга в том случае, если выполнены соотношения

$$\begin{aligned} [\hat{J}_+, \hat{T}_{1,0}] &= -d(\hat{A}_1 + i\hat{A}_2) = -\frac{d}{c}\hat{T}_{1,1} = \sqrt{(1-0)(1+0+1)}\hat{T}_{1,1}, \\ [\hat{J}_+, \hat{T}_{1,-1}] &= -2ib\hat{A}_3 = -\frac{d}{c}\hat{T}_{1,0} = \sqrt{(1+1)(1-1+1)}\hat{T}_{1,0}. \end{aligned}$$

Эти равенства позволяют свести коэффициенты b и c к d :

$$\hat{T}_{1,-1} = \frac{d}{\sqrt{2}}(\hat{A}_1 - i\hat{A}_2), \quad \hat{T}_{1,0} = d\hat{A}_3, \quad \hat{T}_{1,1} = -\frac{d}{\sqrt{2c}}(\hat{A}_1 + i\hat{A}_2).$$

Коэффициент d удобно выбрать таким, чтобы фазы тензоров \hat{T}_{1m} совпали с фазами сферических гармоник Y_{1m} . Ранее сферические гармоники были определены формулой

$$Y_{lm}(\vec{n}) = (-1)^{\frac{m+|m|}{2}} i^l \sqrt{\frac{2l+1}{4\pi} \frac{(l-|m|)!}{(l+|m|)!}} P_l^{|m|}(\cos\theta) e^{im\phi},$$

поэтому естественно выбрать определение

$$\hat{T}_{1,-1} = \frac{i}{\sqrt{2}}(\hat{A}_1 - i\hat{A}_2), \quad \hat{T}_{1,0} = i\hat{A}_3, \quad \hat{T}_{1,1} = -\frac{i}{\sqrt{2c}}(\hat{A}_1 + i\hat{A}_2).$$

Декартов тензор второго ранга $T_{\alpha\beta}$ удовлетворяет перестановочным соотношениям

$$[J_\alpha, \hat{T}_{\beta\gamma}] = i\epsilon_{\alpha\beta\nu} T_{\nu\gamma} + i\epsilon_{\alpha\gamma\nu} T_{\beta\gamma}.$$

Известно, что декартов тензор второго ранга можно инвариантно относительно поворотов разбить на симметричную и антисимметричную части:

$$A_{\alpha\beta} = \frac{1}{2}(A_{\alpha\beta} + A_{\beta\alpha}) + \frac{1}{2}(A_{\alpha\beta} - A_{\beta\alpha}).$$

Антисимметричная часть сводится к вектору, т.е. представляет собой неприводимый тензор первого ранга.

Симметричный тензор второго ранга можно представить в форме

$$A_{\alpha\beta} = \frac{1}{3}\delta_{\alpha\beta}TrA + \left(A_{\alpha\beta} - \frac{1}{3}\delta_{\alpha\beta}TrA\right).$$

Поскольку след тензора не изменяется при поворотах, то первое слагаемое представляет собой скаляр, а второе – симметричный тензор второго порядка с нулевым следом – определяется пятью параметрами. Из его составляющих можно построить **неприводимый тензор второго порядка**. Нетрудно найти явные формулы, переводящие декартов симметричный тензор второго порядка $T_{\alpha\beta}$ с нулевым следом в тензор $\hat{T}_{2,m}$:

$$T_{2,0} = -\sqrt{\frac{3}{2}}T_{33}, \quad T_{2,\pm 1} = \pm(T_{13} \pm iT_{23}), \quad T_{2,\pm 2} = -\frac{1}{2}(T_{11} - T_{22} \pm 2iT_{12}).$$

$$T_{\alpha\beta} = T_{\beta\alpha}, \quad \sum_\alpha T_{\alpha\alpha} = 0.$$

Эти соотношения особенно удобны, если тензор \hat{Q}_{jm} построен из составляющих оператора момента количества движения. Прежде чем привести явные формулы, заметим, что они справедливы лишь при $j_1 = j_2$, так как в противном случае правая часть равенства тождественно равна нулю (в силу перестановочных соотношений $[\vec{J}^2, J_\alpha] = 0$).

1) Неприводимый тензор нулевого ранга \hat{T} удовлетворяет перестановочным соотношениям

$$[\hat{J}_\alpha, \hat{T}] = 0,$$

что совпадает с принятым ранее определением скаляра.

В качестве тензора \hat{Q}_{jm} можно взять единичный оператор \hat{E} , поэтому

$$\langle \gamma_1, j, m_1 | \hat{T} | \gamma_2, j, m_2 \rangle = C(\gamma_1, \gamma_2, j) \langle j, m_1 | \hat{E} | j, m_2 \rangle = C(\gamma_1, \gamma_2, j) \delta_{m_1 m_2}.$$

Выражая неприводимые тензоры в терминах декартовых составляющих тензоров, мы показали, что величины \hat{T}_{jm} действительно существуют.

Однако, при формулировке практически любой физической задачи обычно используются **декартовы тензоры** — величины $\hat{T}_{\alpha\beta\dots}$, преобразующиеся при поворотах как прямые произведения векторов $u_\alpha \otimes v_\beta \dots$. Чтобы аналогичные формулы для декартовых тензоров, необходимо выразить эти величины в терминах неприводимых тензоров \hat{T}_{jm} . Приведем некоторые явные формулы.

Скаляр \hat{S} — это неприводимый тензор нулевого ранга:

$$\hat{S} = \hat{T}_{00}.$$

Декартовы составляющие вектора можно представить в форме

$$\begin{aligned}\hat{V}_1 &= -\frac{i}{\sqrt{2}} \hat{T}_{1,-1} + \frac{i}{\sqrt{2}} \hat{T}_{1,1}, \\ \hat{V}_2 &= \frac{1}{\sqrt{2}} \hat{T}_{1,-1} + \frac{1}{\sqrt{2}} \hat{T}_{1,1}, \\ \hat{V}_3 &= -i \hat{T}_{1,0}.\end{aligned}$$

Наконец, для декартового неприводимого тензора второго порядка,

$$D_{\alpha\beta} = D_{\beta\alpha}, \quad Tr \hat{D} = 0,$$

справедливы соотношения

$$\begin{aligned}\hat{D}_{11} &= \frac{1}{\sqrt{2}} (\hat{T}_{2,-1} - \hat{T}_{2,1} + \sqrt{\frac{2}{3}} \hat{T}_{2,0}), \\ \hat{D}_{12} &= \frac{i}{2} (\hat{T}_{2,2} - \hat{T}_{2,-2}), \quad \hat{D}_{13} = \frac{1}{2} (\hat{T}_{2,2} - \hat{T}_{2,-2}), \\ \hat{D}_{22} &= \frac{1}{2} (\hat{T}_{2,1} - \hat{T}_{2,-1}), \quad \hat{D}_{23} = \frac{i}{2} (\hat{T}_{2,1} + \hat{T}_{2,-1}), \quad \hat{D}_{33} = -\sqrt{\frac{2}{3}} \hat{T}_{2,0}.\end{aligned}$$

В общем случае неприводимый декартов тензор ранга j представить

как

$$\hat{T}_{\alpha\beta\gamma\dots}^{(j)} = \sum_m N_{\alpha\beta\gamma\dots}^{(j)} \hat{T}_{jm}.$$

Поэтому справедливы формулы вида

$$\begin{aligned} <\gamma_1, j_1, m_1 | \hat{T}_{\alpha\beta\gamma\dots}^{(j)} | \gamma_2, j_1, m_2> &= \\ \sum_m N_{\alpha\beta\gamma\dots}^{(j)} <\gamma_1, j_1, m_1 | \hat{T}_{jm} | \gamma_2, j_1, m_2> &= \\ C(\gamma_1, \gamma_2, j_1, j) \sum_m N_{\alpha\beta\gamma\dots}^{(j)} <\gamma_1, j_1, m_1 | \hat{Q}_{jm} | \gamma_2, j_1, m_2> &= \\ C(\gamma_1, \gamma_2, j_1, j) <\gamma_1, j_1, m_1 | \hat{Q}_{\alpha\beta\gamma\dots}^j | \gamma_2, j_1, m_2> \end{aligned}$$

где $\hat{Q}_{\alpha\beta\gamma\dots}^j$ произвольный неприводимый декартов тензор. Нужно только, чтобы его матричные элементы не были тождественно равны нулю.

СРЕДНИЕ ЗНАЧЕНИЯ НЕПРИВОДИМЫХ ТЕНЗОРОВ

Соотношения предыдущего раздела особенно удобны, если тензор $\hat{Q}_{\alpha\beta\gamma\dots}^{(j)}$ построен из составляющих оператора момента количества движения. Прежде чем привести явные формулы, следует подчеркнуть, что они справедливы лишь при $j_1 = j_2$, так как в противном случае правая часть равенства тождественно равна нулю (в силу перестановочных соотношений $[\vec{J}^2, J_\alpha] = 0$).

В случае тензора нулевого ранга в качестве тензора \hat{Q} можно взять единичный оператор \hat{E} . В результате получаются так называемые правила отбора для матричных элементов скаляра.

$$<\gamma_1, j, m_1 | \hat{S} | \gamma_2, j, m_2> = \delta_{m_1 m_2} <\gamma_1, j | S | \gamma_2, j>.$$

Матричный элемент скаляра диагонален по индексам m и не зависит от них.

В случае вектора операторы \hat{Q}_α можно заменить операторами момента количества движения \hat{J}_α :

$$<\gamma_1, j, m_1 | \hat{V}_\alpha | \gamma_2, j, m_2> = C(\gamma_1, \gamma_2, j) <j, m_1 | \hat{J}_\alpha | j, m_2>.$$

Физический смысл этой формулы можно (не совсем точно) выразить утверждением: **среднее значение вектора направлено вдоль момента количества движения**. Нетрудно уточнить структуру коэффициента C . Воспользуемся тем, что скалярное произведение векторов — это скаляр. Поэтому

$$<\gamma_1, j, m_1 | \vec{V} \vec{J} | \gamma_2, j, m_2> = \delta_{m_1 m_2} <\gamma_1, j, m | \vec{J} \vec{V} | \gamma_2, j, m>.$$

С другой стороны, эту же величину можно представить суммой

$$\langle \gamma_1, j, m_1 | \vec{V} \vec{J} | \gamma_2, j, m_2 \rangle = \sum_{\gamma, j', m'} \langle \gamma_1, j, m_1 | \vec{V} | \gamma, j', m' \rangle \langle m', j', \gamma | \vec{J} | \gamma_2, j, m_2 \rangle.$$

Поскольку

$$\langle m', j', \gamma | \vec{J} | \gamma_2, j, m_2 \rangle = \delta_{\gamma\gamma_2} \delta_{j'j} \langle m', j | \vec{J} | j, m_2 \rangle,$$

то суммирование по индексам γ и j' снимается и

$$\langle \gamma_1, j, m_1 | \vec{V} \vec{J} | \gamma_2, j, m_2 \rangle = \sum_{m'} \langle \gamma_1, j, m_1 | \vec{V} | \gamma_2, j, m' \rangle \langle m', j | \vec{J} | j, m_2 \rangle.$$

В последней сумме матричные элементы вектора можно представить формулой

$$\langle \gamma_1, j, m_1 | \vec{V} | \gamma_2, j, m' \rangle = C(\gamma_1, \gamma_2, j) \langle j, m_1 | \vec{J} | j, m' \rangle.$$

После этого сумма легко вычисляется, что приводит к результату

$$\begin{aligned} \langle \gamma_1, j, m_1 | \vec{V} \vec{J} | \gamma_2, j, m_2 \rangle &= C(\gamma_1, \gamma_2, j) \langle j, m_1 | \vec{J}^2 | j, m_2 \rangle = \\ &C(\gamma_1, \gamma_2, j) j(j+1) \delta_{m_1 m_2}. \end{aligned}$$

Если j не равно нулю, то можно найти число C . Таким образом

$$\langle \gamma_1, j, m_1 | \hat{V}_\alpha | \gamma_2, j, m_2 \rangle = \begin{cases} \frac{\langle \gamma_1, j, m | \vec{V} \vec{J} | \gamma_2, j, m \rangle}{j(j+1)} \langle j, m_1 | \hat{J}_\alpha | j, m_2 \rangle, & j \neq 0 \\ 0, & j = 0 \end{cases}$$

В случае **неприводимого тензора второго порядка** соответствующий тензор $\hat{Q}_{\alpha\beta}$ можно взять в форме

$$\hat{Q}_{\alpha\beta} = \hat{J}_\alpha \hat{J}_\beta + \hat{J}_\beta \hat{J}_\alpha - \frac{2}{3} \delta_{\alpha\beta} \vec{J}^2$$

Постоянную в равенстве

$$\langle \gamma_1, j, m_1 | \hat{T}_{\alpha\beta} | \gamma_2, j, m_2 \rangle = C(\gamma_1, \gamma_2, j) \langle j, m_1 | \hat{Q}_{\alpha\beta} | j, m_2 \rangle$$

можно определить, вычисляя матричный элемент

$$\langle \gamma_1, j, m_1 | \hat{J}_\alpha \hat{T}_{\alpha\beta} \hat{J}_\beta | \gamma_2, j, m_2 \rangle,$$

пропорциональный $\delta_{m_1 m_2}$. Разлагая, как в предыдущем случае, произведение операторов по базису $|\gamma, j, m\rangle$ и сопоставляя это выражение с матричным элементом

$$\langle j, m_1 | J_\alpha \hat{Q}_{\alpha\beta} J_\beta | m_2, j \rangle = \delta_{\alpha\beta} \frac{1}{3} j(j+1)(2j+3)(2j-1),$$

получим

$$\langle \gamma_1, j, m_1 | \hat{T}_{\alpha\beta} | \gamma_2, j, m_2 \rangle = \frac{3}{j(j+1)(2j+3)(2j-1)} \langle j, m_1 | \hat{Q}_{\alpha\beta} | j, m_2 \rangle.$$